

РЕШЕНИЕ МЕЖДУНАРОДНОГО ПРОГРАММНОГО КОМИТЕТА

Номер по системе	Авторы и название реферата (доклада) (на русском языке)	Решение МПК
1.	<p>Е.И.Сомов, С.А.Бутырин (Самарский государственный технический университет, Самара, Россия), В. П.Макаров (ГНП Ракетно-космический центр "ЦСКБ-Прогресс", Самара, Россия), С.Е.Сомов (Самарский государственный технический университет, Самара, Россия)</p> <p>Обеспечение живучести системы управления ориентацией мини-спутника землеобзора при критических ситуациях</p>	Стендовый доклад
2.	<p>Е.И.Сомов, С.А.Бутырин (Самарский государственный технический университет, Самара, Россия), Ч.М.Гасизаде (Стамбульский технический университет, Стамбул, Турция)</p> <p>Полетная калибровка БИНС малого информационного спутника с коррекцией от солнечного и магнитного датчиков</p>	Стендовый доклад
4.	<p>Б.В.Климкович (НП ООО "СКБ ТСП", Минск, Белоруссия)</p> <p>Измерение параметров обратного рассеяния кольцевого лазерного гироскопа на виброподставке в рабочем режиме с применением адаптивного фильтра Калмана</p>	Стендовый доклад
5.	<p>В.Э.Джашитов, В.М.Панкратов (Институт проблем точной механики и управления Российской академии наук, Саратов, Россия), М.В.Ефремов, А.В.Романов (НПП "Антарес", Саратов, Россия)</p> <p>Активная система терморегулирования на модулях Пельтье для БИУС с ВОГ наземного и космического применения</p>	Стендовый доклад
6.	<p>Вэй Гуань, Сяо Фэн Мэн (Научно-техническая инерциальная лаборатория, Пекинский университет авионавтики и астронавтики, Пекин, Китай), Сюэ Мин Дун (Чанчэн институт метрологии и измерений, Пекин, Китай)</p> <p>Оценка погрешности акселерометра, порожденной детектированием вибраций, с использованием двойной центрифуги</p>	Стендовый доклад
7.	<p>Л.В.Водичева, Ю.В.Парышева, Е.Л.Алиевская (ФГУП "Научно-производственное объединение автоматики им. академика Н.А. Семихатова", Екатеринбург, Россия)</p> <p>Калибровка и самопроверка гибридной инерциально-измерительной системы в процессе предстартовой подготовки</p>	Стендовый доклад
8.	<p>Г.Г.Акчурин, Г.Г.Акчурин (Институт проблем точной механики и управления РАН, СГУ, Саратов, Россия), Д.В.Обухович, В.В.Шестаков (ООО НПК Оптилинк, Саратов, Россия), А.Н.Турыгин (СГУ, Саратов, Россия)</p> <p>Влияние конечного времени когерентности суперлюминесцентного диода на масштабный коэффициент волоконно-оптического гироскопа</p>	Стендовый доклад
9.	<p>О.Ю.Златкин, С.В.Олейник, А.В.Чумаченко, Ю.А.Кузнецов, В.Д.Кожухов (Научно-производственное предприятие Хартрон-Аркас, Харьков, Украина), В.Б.Успенский, А.В.Гудзенко (Национальный технический университет «Харьковский политехнический институт», Харьков, Украина)</p> <p>Разработка высокоточного бесплатформенного инерциального блока ракетно-космического назначения на базе волоконно-оптических гироскопов среднего класса точности</p>	Пленарный доклад

10.	Ян Бачик, Павол Федор, Даниела Пердукова (<i>Технический университет Кошице, Кошице, Словакия</i>) Модульная сенсорная система для отработки алгоритмов навигации и управления полетом вертолета T-Rex 600	Стендовый доклад
11.	В.И.Бабуров, Н.В.Иванцевич, О.И.Саута (<i>ОАО "ВНИИРА", Санкт-Петербург, Россия</i>) Совместное использование разнородной навигационной информации при априорной неопределенности	Стендовый доклад
12.	А.Б.Попов (<i>С.-Петербург, Россия</i>) Определение ошибок гиросtabilизатора при абсолютной морской гравиметрии	Отклонен
13.	Н.В.Михайлов (<i>ГУАП, С.-Петербург, Россия</i>) Влияние внутрисистемной помехи на работу систем слежения за сигналом GPS	Стендовый доклад
14.	Ю.А.Кузнецов (<i>Научно-производственное предприятие Хартрон-Аркос, Харьков, Украина</i>), Ю.А.Плаксий (<i>Национальный технический университет «Харьковский политехнический институт», Харьков, Украина</i>) Алгоритмы бесплатформенных инерциальных систем ориентации подвижных объектов: практические аспекты разработки, оценивания точности и реализации	Стендовый доклад
15.	Н.Ш.Хусаинов (<i>Южный федеральный университет, Таганрог, Россия</i>) Алгоритм обнаружения и изоляции трудно обнаруживаемых отказов радиомаяков по избыточной совокупности мгновенных дальномерных измерений в системе ближней радионавигации	Стендовый доклад
16.	П.П.Кравченко, Н.Ш.Хусаинов (<i>Южный федеральный университет, Таганрог, Россия</i>), В.В.Щербинин, Э.П.Спирин (<i>Центральный научно-исследовательский институт автоматики и гидравлики, Москва, Россия</i>) О методологии решения задачи управления летательным аппаратом на основе дельта-преобразований второго порядка и принципов управления тележкой с перевернутым маятником	Стендовый доклад
17.	Г.Б.Сидельников (<i>ГНЦ РФ ОАО «Концерн ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург, Россия</i>) Адаптивный алгоритм оценки курсовых углов целей при обработке гидроакустических сигналов применительно к задаче «сверхразрешения»	Стендовый доклад
18.	А.Г.Иванов, Д.А.Бедин, А.А.Федотов (<i>ИММ УрО РАН, Екатеринбург, Россия</i>) Геометрическое совмещение треков от нескольких РЛС, оценка систематических ошибок в замерах	Стендовый доклад
19.	Ч.Кабакчиев, В.Бехар, И. Гарванов, Д. Кабакичева (<i>Институт информационно-коммуникационных технологий, Болгарская академия наук, София, Болгария</i>), П. Бёйст (<i>Национальная аэрокосмическая лаборатория, Амстердам, Нидерланды</i>), Р. Хёйденс (<i>Дельфтский технологический университет, Дельфт, Нидерланды</i>) Исследование алгоритмов обнаружения сигналов в навигации по пульсарам	Пленарный доклад

20.	О.С.Амосов (<i>Комсомольский-на-Амуре государственный технический университет, Комсомольск-на-Амуре, Россия</i>) Оптимальное нелинейное оценивание с использованием иерархических синтетических систем	Стендовый доклад
21.	Я.И.Биндер, А.Л. Гутников, А.Е.Елисеенков, А.С.Лысенко, Т. В.Падерина, В.Н.Полиенко, В.Г.Розенцвейн (<i>ГНЦ РФ ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Санкт-Петербург, Россия</i>) Новые технические решения для управления проводкой скважин на арктическом шельфе	Пленарный доклад
22.	Д.А.Буров, Е.И.Верзунов (<i>ОАО "ВНИИ "Сигнал", Ковров, Россия</i>) Создание ряда систем ориентирования для мобильных роботов	Стендовый доклад
23.	А.А.Жихарева, В. Б.Успенский, П.В.Ларионов, А.А.Фомичев, Е.Н.Бочкова, М.С.Макаров (<i>ЗАО "Лазекс", Москва, Россия</i>), С.А. Колядин (<i>ОАО «Концерн «Авионика»», Москва, Россия</i>), Т.Н.Вахитов, А.Б.Колчев, К.А.Счастливец (<i>ЗАО "Лазекс", Москва, Россия</i>) Разработка отказоустойчивой высокоточной БИНС с использованием избыточных гироскопов среднего класса точности	Пленарный доклад
24.	И.А.Ратайчук, В.И.Кортунов (<i>НАУ "ХАИ", Харьков, Украина</i>) Анализ комплементарных 120 для курсовертикали	Стендовый доклад
25.	И.Н.Шестаков, В.В.Панфёров, Г.А.Крыжановский, О.С.Чернова (<i>Санкт-Петербургский государственный университет гражданской авиации, Санкт-Петербург, Россия</i>) Применение наземных станций АЗН-В в качестве источников координатной информации для приёмников СРНС	Стендовый доклад
26.	И. Чжао, М. Беккер, Д. Беккер, Шт. Лейнен (<i>Технический университет Дармштадт, Германия</i>) Повышение качества работы сильносвязанной GPS/ИНС навигационной системы с использованием разностей измерений фазы несущей сигнала GPS и недорогого микромеханического ИИМ	Пленарный доклад
27/28	В.М. Антимиров, А.Ю. Вагин, А.Б. Уманский, Л.Н. Шалимов, Г.Е. Яцук (<i>НПО автоматики, Екатеринбург, Россия</i>) Новое поколение отказоустойчивых управляющих цифровых вычислительных систем для изделий ракетно-космической техники	Пленарный доклад
29.	Г.Е.Яцук, А.Б.Уманский, А.В.Есиновский (<i>НПО автоматики, Екатеринбург, Россия</i>) Бортовые цифровые вычислительные системы для работы в экстремальных условиях в составе систем управления малогабаритными летательными аппаратами	Стендовый доклад

30.	Д.А.Ханевский, А.Б.Уманский, Г.Е.Яцук, С.А.Голованов (НПО автоматики, Екатеринбург, Россия) Особенности организации режима ввода программ для бортовой аппаратуры системы управления ракеты носителя Союз 2 на базе цифровой вычислительной системы Малахит-7	Стендовый доклад
31.	Ю.С.Васильева, В.В.Щербинин (ОАО "ЦНИИАГ", Москва, Россия), Е.В.Шевцова (МГТУ им. Н.Э. Баумана, Москва, Россия) Разработка алгоритмов функционирования цветной оптической корреляционно-экстремальной системы навигации летательного аппарата	Стендовый доклад
32.	Л.П.Барабанова (Ковровская государственная технологическая академия имени В.А. Дегтярёва, Ковров, Россия) Новый атмосферный GNSS-алгоритм	Стендовый доклад
33.	А.В.Козлов (МГУ, Москва, Россия) Калибровка инерциальных измерительных блоков на грубых стендах с оценкой температурных зависимостей по эксперименту с переменной температурой	Стендовый доклад
34.	Д.А.Рекунов, А.Е.Федоров, В.А.Зборовский (ОАО Раменский приборостроительный завод, Москва, Россия) Оценка точностных параметров резонатора лазерного гироскопа в серийном производстве	Стендовый доклад
35.	А.В.Деревянкин (Научно-производственный центр автоматики и приборостроения им. акад. Н.А.Пилюгина, Москва, Россия), А.И.Матасов (Московский государственный университет им. М.В.Ломоносова, Москва, Россия) Определение местоположения объекта по измерениям псевдодальностей до известных ориентиров	Стендовый доклад
36.	Е.Г.Харин, В.А.Копелович, И.А. Копылов (ОАО "Летно-исследовательский институт им. М.М.Громова", Жуковский, Россия); А. В.Требухов, С.В.Ларионов (ЗАО «Инерциальные технологии «Технокомплекса», Раменское, Россия) Результаты летных испытания интегрированной инерциально-спутниковой навигационной системы ЛИНС-100РС	Стендовый доклад
37.	С.М.Сиддики (Институт космических технологий, Карачи, Пакистан) Разработка робастного метода одновременной локализации и картографирования объекта с использованием H_∞ фильтра	Стендовый доклад
38.	П.П.Богданов, А.В.Дружин, А. Е.Тюляков, А.Ю.Феоктистов (ОАО "РИРВ", Санкт-Петербург, Россия) Обеспечение взаимодополняемости ГЛОНАСС и зарубежных ГНСС в части системных шкал времени	Стендовый доклад
39.	Б.А.Блажнов, Г.И.Емельянец, А.П.Степанов (ОАО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор", С.-Петербург, Россия) О решении задачи ориентации в интегрированной системе с использованием микромеханических датчиков для объектов с быстрым вращением	Стендовый доклад

40.	Ю.Н.Коркишко, В.А.Федоров, В.Е.Прилуцкий, В.Г.Пономарев, И.В.Морев, Д.В.Обухович, С.В.Прилуцкий, С.М.Кострицкий, А.И.Зуев, В.К.Варнаков (ООО "НПК "Оптолинк", Москва, Зеленоград, Россия) Прецизионный волоконно-оптический гироскоп с расширенным диапазоном измерения угловых скоростей	Пленарный доклад
41.	Дачуань Ли, Цинь Ли, Нун Шэн, Циньфань У, Цзиньгянь Сунн (Кафедра автоматизации, Университет Цинхуа, Китай), Лянвэнь Дан (Национальная лаборатория по интегрированному управлению летательными аппаратами, Институт автоматического управления полетами, Китай) Использование инвариантного обобщенного фильтра Калмана для оценки параметров движения микролетательного аппарата, оснащенного инерциальными и RGB-D-датчиками, в зоне отсутствия GPS сигналов	Пленарный доклад
42.	И.В.Попова, А.В.Земсков, В.А.Иванов, А.М.Лестев, О.И.Ракитянский, А.А.Семенов, А.А.Шабров, М.В.Федоров (ОАО "ГИРООПТИКА", Санкт-Петербург, Россия) Эволюция разработок микромеханических преобразователей параметров движения и инерциальных систем навигации и управления на их основе	Стендовый доклад
43.	Дмитрий Калантаров, Кристофер Серч (Технологический институт Стивенса, Хобокен, США) О пределах чувствительности оптических волноводных гироскопов на связанных резонаторах	Пленарный доклад
44.	Б.А.Блажнов, Д.А.Кошаев П.Ю.Петров (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург, Россия) Калибровка и учет угловых отклонений антенной базы аппаратуры спутниковой навигации относительно измерительных осей инерциального модуля	Стендовый доклад
45.	А.А.Панёв, А.С.Смирнов, А.А.Голован (МГУ им. М.В. Ломоносова, Москва, Россия) Навигация внутри помещений с использованием Wi-Fi сигналов, магнитометра и информации о движении человека	Стендовый доклад
46.	Ю.Ю.Брославец, М.А.Георгиева, А.А.Фомичев (Московский физико-технический институт (государственный университет), Долгопрудный, Россия) Синхронизация мод в лазерном гироскопе с полупроводниковым оптическим усилителем и волоконным резонатором	Стендовый доклад
47.	А.А.Маслов, И.В.Меркурьев, В.В.Подалков (Московский энергетический институт, Москва, Россия) Методы повышения точности идентификации параметров микромеханического вибрационного гироскопа	Стендовый доклад
48.	О.О.Барабанов, Л.П.Барабанова (Ковровская государственная технологическая академия имени В.А.Дегтярева, Ковров, Россия) О линейной экстраполяции для дифференциального режима GNSS	Стендовый доклад

49.	А.В.Небылов (МИПАКТ ГУАП, Санкт-Петербург, Россия), А.И.Панферов (ГУАП, Санкт-Петербург, Россия), С.А.Бродский (МИПАКТ ГУАП, Санкт-Петербург, Россия) Оптимизация измерений и импульсной коррекции орбитального движения космического аппарата	Стендовый доклад
50.	Н.И.Кробка (НИИ прикладной механики имени академика В.И. Кузнецова (филиал ФГУП «ЦЭНКИ»), Москва, Россия, Московский государственный технический университет им. Н.Э. Баумана, Москва, Россия, ООО «Научно-производственная фирма «Эпсилон», Одинцово, Россия, Москва, Россия), Н.В.Трибулев , А.И.Биденко (НИИ прикладной механики имени академика В.И. Кузнецова (филиал ФГУП «ЦЭНКИ»), Москва, Россия; Московский государственный технический университет им. Н.Э.Баумана, Москва, Россия), В.С.Черниченко (НИИ прикладной механики имени академика В.И. Кузнецова (филиал ФГУП «ЦЭНКИ»), Москва, Россия, Москва, Россия) Первые в России студенческие дипломные проекты по гироскопам на холодных атомах и бесплатформенным инерциальным системам на их основе	Отклонен
51.	Х.М.Бензеррук , Х.Х. Салхи (Кафедра электроники, Университет Саад Дахлаб, Блуда, Алжир), А.В.Небылов (Санкт-Петербургский государственный университет аэрокосмического приборостроения, Россия) Децентрализованная обработка данных в интегрированной навигационной системе на основе информационного фильтра Гаусса-Эрмита	Стендовый доклад
52.	Н.И.Кробка (НИИ прикладной механики имени академика В.И. Кузнецова (филиал ФГУП "ЦЭНКИ"), Москва, Россия) О влиянии неидеальности бортовой шкалы времени на структуру уравнений ошибок и на точность бесплатформенных инерциальных навигационных систем	Стендовый доклад
53.	Н.С.Сергеенко , Ф.С.Дубровин , А.Ф.Щербатюк (ИПМТ ДВО РАН, Владивосток, Россия) Некоторые результаты морских испытаний мобильной навигации АНПА с одним движущимся маяком	Пленарный доклад
54.	А.В.Полушкин , Р.В.Ермаков , Н.А.Калдымов , С.Ф.Нахов (Филиал ФГУП «НПЦАП им. Н.А. Пилюгина – «ПО «Корпус», Саратов, Россия), П.К.Плотников , Л.А.Лисицкий (ФГБОУ ВПО «Саратовский государственный технический университет имени Гагарина Ю.А.», Саратов, Россия) Повышение точности позиционирования платформы прецизионного поворотного стола путем введения алгоритмов управления трением	Стендовый доклад
55.	А.В.Полушкин , Р.В.Ермаков , Н.А.Калдымов , С.Ф.Нахов (Филиал ФГУП «НПЦАП им. Н.А. Пилюгина – «ПО «Корпус», Саратов, Россия), А.В.Воронков , Р.А.Подругин , С.Ю.Виноградов (ФГУП «НПЦАП им. Н.А. Пилюгина», Москва, Россия) Алгоритмы, методика и практические результаты автоматизации проверки качества изготовления прецизионных поплавковых маятниковых измерителей линейного ускорения	Стендовый доклад
56.	А.А.Голован , А.В.Козлов , А.А.Никулин (МГУ им. М.В.Ломоносова, Москва, Россия) Модели интеграции БИНС и системы разнесенных спутниковых антенн	Стендовый доклад

57.	К.К.Веремеенко (<i>Московский авиационный институт, Москва, Россия</i>) Исследование характеристик навигационного комплекса аэропортового транспортного средства в условиях существенных помех	Стендовый доклад
58/59	В.И. Гребенников, Л.Я. Калихман, Д.М. Калихман, С.Ф. Нахов, В.М. Поздняков, В.В. Скоробогатов (<i>Филиал «ФГУП НППЦАП» - «ПО Корпус»</i>), Межирицкий Е.Л., Сапожников А.И., Смирнов Е.С. (<i>«ФГУП НППЦАП им. Н.А. Пилюгина»</i>) Термоинвариантные безобогревные измерители угловой скорости и линейного ускорения	Пленарный доклад
60.	Г.П.Аншаков, С.К.Григорьев, В.А.Типухов, А.В.Филатов, Д.А. Ивакин, М.Г.Шипов (<i>ФГУП «ГНПРКЦ «ЦСКБ-Прогресс», Самара, Россия</i>) Система управления движением космического аппарата «Ресурс-П» Научно-технические задачи и их реализация	Пленарный доклад
61.	М.В. Чиркин (<i>Рязанский государственный радиотехнический университет, Рязань, Россия</i>), А.А.Голован (<i>Московский государственный университет имени М.В. Ломоносова, Москва, Россия</i>), В.Ю.Мишин (<i>Рязанский государственный радиотехнический университет, Рязань, Россия</i>), А.В. Молчанов (<i>Московский институт электромеханики и автоматики, Москва, Россия</i>). Д.А. Морозов (<i>Рязанский государственный радиотехнический университет, Рязань, Россия</i>) Фильтрация выходных сигналов триады лазерных гироскопов	Стендовый доклад
62.	О.А.Степанов (<i>ОАО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор", Санкт-Петербург, Россия</i>), А.В.Моторин (<i>НИУ ИТМО, Санкт-Петербург, Россия</i>) Сопоставление методов нелинейной фильтрации и вариаций Аллана при анализе свойств погрешностей навигационных измерителей	Стендовый доклад
63.	К.Г.Кебкал, А.Г.Кебкал, Е.В.Глушко (<i>Эволоджикс ГмбХ, Берлин, Германия</i>) Теоретическая и экспериментальная оценка точности измерения времени распространения сигнала цифровой гидроакустической связи для обеспечения задач навигации подводных аппаратов	Пленарный доклад
64.	Бою Линь, Хутао Цуй (<i>Харбинский политехнический университет, Китай</i>) Метод автономной навигации космического аппарата при подлете к планете на основе совместной обработки данных от оптической системы и пульсаров	Пленарный доклад
65.	А.И.Машошин, А.В.Шафранюк (<i>ОАО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор", Санкт-Петербург, Россия</i>) Позиционирование датчиков первичной информации в распределённых системах подводного наблюдения	Стендовый доклад
66.	М. Попп, К. Кесслер, Р. Гранахер, Г.Ф. Троммер (<i>Институт оптимизации систем, Технологический институт Карлсруэ, Германия</i>) Автоматическое обнаружение зданий на аэроснимках в задаче определения положения микролетательного аппарата в городской среде	Пленарный доклад
67.	А.В.Чернодаров, А.П.Патрикеев (<i>ООО «Экспериментальная мастерская «НаукаСофт», Москва, Россия</i>), Ю.Н.Коркишко, В.А.Федоров (<i>ООО НПК «ОПТОЛИНК», Москва, Россия</i>) Объектно-ориентированная модульная технология создания интегрированных навигационных систем	Стендовый доклад

68.	К. Сидоренко, Рене Ландри младший, О. Йесте, Диниар М. Шрофф, Е. Рябко (<i>Высшая технологическая школа, Монреаль, пров. Квебек, Канада</i>) Оценка характеристик недорогого микромеханического ИИМ на основе метода вариаций Аллана	Пленарный доклад
69.	Я.А.Некрасов, Н.В.Моисеев, С.В.Павлова, Р.Г.Люкшонков (<i>ОАО "Концерн "ЦНИИ "Электроприбор", Санкт-Петербург, Россия</i>) Улучшение эксплуатационных характеристик отечественного микромеханического гироскопа RR-типа	Стендовый доклад
70.	А.Ф.Щекутьев, Е.И.Игнатович, И.А.Золкин (<i>ЦНИИмаш, Королев Московск. обл., Россия</i>) Оперативная синхронизация бортовых шкал времени НКА Глонасс по набору межспутниковых измерений	Стендовый доклад
71.	А.В.Полушкин, Р.В.Ермаков, Н.А.Калдымов, С.Ф.Нахов (<i>Филиал ФГУП «НПЦАП им. Н.А. Пилюгина – «ПО «Корпус», Саратов, Россия</i>), Д.Б.Пухов, А.А.Янковский (<i>Всероссийский научно-исследовательский институт метрологии имени Д.И. Менделеева, Санкт-Петербург, Россия</i>) Разработка и практическое применение автоматического углоизмерительного комплекса для проверки поворотных столов	Стендовый доклад
72.	Анна Думитраску, Разван Д. Тамас, Джордже Карунту (<i>Морской университет Константы, Константа, Румыния</i>), Марин Драгулинеску (<i>Бухарестский политехнический университет, Бухарест, Румыния</i>) Использование метода моментов для декомпозиции данных о перемещениях от инерциальной навигационной системы на конечные элементы	Стендовый доклад
73.	Кристофер К. Дорн (<i>Корпорация «Материон Браш», Браш Берилием энд Композитс, Мэйфилд Хайтс, шт. Огайо, США</i>), Эдгар Э. Видал (<i>Корпорация «Материон Браш», Браш Берилием энд Композитс, Элмор, шт. Огайо, США</i>) Бериллиевые материалы с высокими технологическими характеристиками для навигационных систем	Стендовый доклад
74.	И.В.Белоконов (<i>Самарский государственный аэрокосмический университет, Самара, Россия</i>), О.Г.Лагно (<i>Самарский ракетно-космический центр "ЦСКБ-Прогресс", Самара, Россия</i>), А.В.Крамлих, И.А.Тимбай (<i>Самарский государственный аэрокосмический университет, Самара, Россия</i>) Проблемы спутниковой радионавигации и связи для наноспутников, запускаемых с орбитальных ступеней ракет-носителей	Пленарный доклад
75.	Н.А.Седова (<i>Морской государственный университет им. адм. Г.И. Невельского, Владивосток, Россия</i>) Логико-лингвистическая модель расхождения судов в зоне чрезмерного сближения	Стендовый доклад
76.	Аксель Барро, Ксавье Биссюэль, Эмманюэль Робер (<i>«Сажем Дефанс Секюрите», Эраньи, Франция</i>) Применение методов инвариантной фильтрации в инерциальной навигации	Пленарный доклад

77.	В.М.Никифоров (ФГУП «НПЦАП имени академика Н.А.Пилюгина», Москва, <i>Россия</i>) Синтез закона управления движением одноосной гиросtabilизированной платформы посредством генетического алгоритма	Стендовый доклад
78.	М.В.Михайлов, Е.А.Микрин, С.Н.Рожков, А.С.Семенов, И.А.Краснопольский (РКК Энергия, Юбилейный, <i>Россия</i>), В.Н.Почукаев (ФГУП ЦНИИмаш, Королев, <i>Россия</i>); Ю.Г.Марков, В.В.Перепелкин (Московский авиационный институт, Москва, <i>Россия</i>) Высокоточный прогноз орбит КА, анализ влияния различных возмущающих факторов на движение низкоорбитальных и высокоорбитальных КА	Пленарный доклад
79.	А.М.Алешечкин (Сибирский Федеральный университет, Красноярск, <i>Россия</i>), А.Д.Куроптев (ОАО "ИСС", Железнодорожск, <i>Россия</i>) Однозначное определение координат надводных объектов по сигналам фазовой радионавигационной системы	Стендовый доклад
80.	Р.Н.Ахметов, Г.П.Аншаков, А.И.Мантуров, В.И.Рублев (ЦСКБ-Прогресс, Самара, <i>Россия</i>) Особенности построения и результаты функционирования системы спутниковой навигации космического аппарата «Ресурс-П»	Пленарный доклад
81.	В.М.Никифоров, В.А.Илларионов, О.В.Бахметьева (ФГУП "НПЦАП", Москва, <i>Россия</i>) Влияние гироскопического электропривода на погрешность одноосного гиросtabilизатора	Стендовый доклад
82.	И.К.Мешковский, А.В.Рупасов, В.Е.Стригалева, И.А.Шарков (НИУ ИТМО, Санкт-Петербург, <i>Россия</i>) Исследование влияния тепловых воздействий на работу волоконно-оптического гироскопа	Пленарный доклад
83.	С.В.Соколов (Ростовский государственный университет путей сообщения, Ростов-на-Дону, <i>Россия</i>), В.А.Погорелов (ФГУП «Научно-исследовательский институт радиосвязи», Ростов-на-Дону, <i>Россия</i>), Е.Г.Чуб (Ростовский государственный строительный университет, Ростов-на-Дону, <i>Россия</i>) Синтез субоптимального стохастического управления пространственной ориентацией ГСП	Стендовый доклад
84.	С.Ф.Коновалов, Д.В.Майоров, В.П.Подчерзев, Ю.А.Пономарев (МГТУ им. Н.Э. Баумана, <i>Россия</i>), Р.А.Денисов, В.А.Меркулов, В.А.Сивов, С.Ю.Юрманов (Арзамасский приборостроительный завод имени П.И.Пландина, <i>Россия</i>) Гибридный компенсационный MEMS-акселерометр навигационного класса	Стендовый доклад
85.	А.П.Панов (Международная Академия навигации и управления движением, Украинское отделение, Киев, <i>Украина</i>), В.В.Цисарж (ГП НИИ РС «Квант-Радиолокация», Киев, <i>Украина</i>), С.А.Мураховский (Национальный технический университет Украины «Киевский политехнический институт», Киев, <i>Украина</i>) О нетрадиционных «тангенсных» и «котангенсных» векторах вращения в задачах ориентации и навигации	Стендовый доклад

86.	А.М.Боронахин, Л.Н.Подгорная, Е.Д.Бохман, Д.Ю.Ларионов, Р.В.Шалымов (Санкт-Петербургский Государственный Электротехнический университет им. В.И.Ульянова (Ленина) СПбГЭТУ «ЛЭТИ», Россия) Интегрированные инерциальные технологии динамического мониторинга рельсового пути	Стендовый доклад
87.	Ю.Н.Челноков (Саратовский государственный университет им. Н.Г.Чернышевского, Саратов, Россия), С. Е.Переляев (Московский институт электромеханики и автоматики, Москва, Россия) Новые уравнения и алгоритмы ориентации и навигации БИНС в четырехмерных кососимметрических операторах	Стендовый доклад
88.	В.Я.Распопов, В.В.Лихошерст, В.В.Турчанинов (ФГБОУ ВПО "Тульский государственный университет", Тула, Россия) Расчетно-аналитический модуль для САПР микромеханических приборов навигации	Стендовый доклад
89.	В.Я.Распопов, Ю.В.Иванов, Р.В.Алалуев (ФГБОУ ВПО «Тульский государственный университет», Тула, Россия) Применение физического маятника для измерения параметров движения волномерного буя и путевых железнодорожных машин	Стендовый доклад
90.	Н.В.Михайлов (ООО "Р-Нав", Россия, С.-Петербург, Россия), Д.А.Кошаев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург, Россия) Позиционирование космического аппарата на геостационарной орбите с использованием модели его возмущенного движения и приемника спутниковой навигации	Пленарный доклад
Без номера	Ж. Бетия, К. Фелл, Ж. О'Лири, И. Окон, Д. Симоненко (Innalabs Ltd, Дублин, Ирландия) Недорогой вибрационный гироскоп для систем курсо- и целеуказания	Пленарный доклад