

XXX КОНФЕРЕНЦИЯ ПАМЯТИ Н.Н.ОСТРЯКОВА ПРОГРАММА

Секция 1

ГИРОСКОПИЧЕСКИЕ ЧУВСТВИТЕЛЬНЫЕ ЭЛЕМЕНТЫ СИСТЕМ НАВИГАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ

Среда 5 октября

Зал заседаний
Корп. Г, IV этаж,
комн. 427

Президиум секции:

д.т.н. Б.Е.Ландау
к.т.н. А.А.Унтилов

АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург
—“—

Секретарь А.А.Медведков

- 9.00 – 9.20 1. **М.А.Барулина, В.М.Панкратов** (*Институт проблем точной механики и управления РАН, г. Саратов*)
Исследование в рамках неклассической теории изгиба влияния допусков на конструктивные параметры микромеханических датчиков инерциальной информации на их собственные частоты
- 9.20 – 9.40 2. **М.И.Евстифеев, Д.П.Елисеев** (*ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург*)
Разработка многомассового микромеханического гироскопа RR-типа с повышенной устойчивостью к поступательным ускорениям
- 9.40 – 10.00 3. **В.В.Савельев, В.А.Смирнов** (*ФГБОУ ВПО «Тульский государственный университет»*), **В.С.Фимушкин, А.Е.Яковлев** (*АО «КБП», г. Тула*)
Способ уменьшения погрешностей, вызванных сухим трением, в двухосном управляемом гиросtabilизаторе
- 10.00 – 10.20 4. **А.В.Голиков, В.М.Панкратов** (*ФГБУН «Институт проблем точной механики и управления РАН», г. Саратов*), **Е.В.Панкратова** (*ФГБОУ ВО «Московский государственный университет путей сообщения Императора Николая II», г. Саратов*), **М.В. Ефремов** (*ООО НПП «Антарес», г. Саратов*)
Исследование тепловых процессов в волоконно-оптическом гироскопе при разгерметизации БИНС в условиях космоса
- 10.20 – 10.40 5. **Н.А.Маюров, В.Ю.Мишин, Н.С.Плешаков, А.Е.Серебряков** (*Рязанский государственный радиотехнический университет*)
Случайная погрешность лазерного гироскопа с прецизионной регистрацией квадратурных сигналов

- 10.40 – 11.00 **6. И.А.Столбова, С.В.Воробьев, И.И.Саватеева** (АО «ВНИИ «Сигнал», г. Ковров)
К вопросу применения твердотельного волнового гироскопа для систем стабилизации наземных подвижных объектов
- 11.00 – 11.20** П е р е р ы в. Чай, кофе
(холл у зала заседаний, корп. Г, IV этаж)
- 11.20 – 11.40 **7. С.А.Волобуев, М.В.Дроздов, О.Л.Мумин, В.В.Сумароков** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Разработка и результаты испытаний угломера цифрового прецизионного на основе чувствительного элемента акселерометра
- 11.40 – 12.00 **8. С.А.Волобуев, О.Л.Мумин, В.В.Сумароков, С.А.Тимочкин** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Опыт исследования внемоделльных погрешностей трехканального измерителя ускорений
- 12.00 – 12.20 **9. Б.Е.Ландау, С.Л.Левин, С.С.Гуревич, С.Г.Романенко, В.Н.Цветков, А.А.Белаш, Г.И. Емельянец** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
ЭСГ для бескарданных систем: история применения
- 12.20 – 12.40 **10. О.С.Юльметова, М.А.Туманова, А.Г.Щербак** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Корректировка центра масс сферического ротора посредством варьирования конфигурации функционального покрытия
- 12.40 – 13.00 **11. О.С.Юльметова, М.А.Туманова, Б.Е.Ландау, А.Г.Щербак** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Методы создания и критерии оценки качества растрового рисунка на роторах бескарданного электростатического гироскопа
- 13.00 – 14.00** О б е д
- 14.00 – 14.20 **12. А.В.Кукушкин, В.В.Сумароков** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Использование усилителя заряда для измерения положения ротора в электростатическом подвесе некоторых типов гироскопов
- 14.20 – 14.40 **13. С.Л.Левин, В.А.Машичев, В.В.Святой, М.В.Степченко, В.Н.Цветков, П.А.Чесноков, А.Г.Щербак** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Результаты разработки конструкции и технологии изготовления элементов криогироскопа
- 14.40 – 15.00 **14. С.Л.Левин, В.В.Святой, П.А.Чесноков** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург), **Ю.В.Масленников** (НПО «Криотон», Москва), **О.В.Снигирев** (Московский государственный университет М.В.Ломоносова)
Исследование возможности создания датчика углового положения оси вращения ротора криогироскопа на базе сквид-магнитометра

- 15.00 – 15.20 15. **Е.А. Махаев, Л.П. Рябова, П.А. Чесноков, А.Г.Щербак** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург), **С.А.Кузнецов** (ИХТРЭМС КНЦ РАН, г. Апатиты), **Г.Г.Мартюшов** (ООО Специальное конструкторское бюро медицинской тематики, г. Кирово-Чепецк)
Разработка конструкции и технологии изготовления ротора криогироскопа
- 15.20 – 16.00 Д и с к у с с и я. Подведение итогов работы секции
- 16.00 –16.20 П е р е р ы в. Чай, кофе
(холл у зала заседаний, корп. Г, IV этаж)

Секция 2

ГИРОСКОПИЧЕСКИЕ И ИНТЕГРИРОВАННЫЕ ИНЕРЦИАЛЬНО-СПУТНИКОВЫЕ СИСТЕМЫ

Среда 5 октября

корп. А, IV этаж,
комн. 447

Президиум секции:

д.т.н. Ю.А.Литманович АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург
д.т.н. проф. Г.И.Емельянец -“-
д.т.н. проф. Ю.В.Филатов Санкт-Петербургский государственный электротехниче-
ский университет «ЛЭТИ»

Секретарь В.В.Цодокова

- 9.00 – 9.20 16. **Е.А.Измайлов, Б.И.Портнов, А.В.Фомичев** (ПАО «МИЭА», Москва)
О бесплатформенных инерциальных системах разработки ПАО «МИЭА»
- 9.20 – 9.40 17. **О.А.Зорина, Е.А.Измайлов, С.Е.Кухтевич, А.В.Фомичев**
(ПАО «МИЭА», Москва), **Н.Б.Вавилова, А.А.Голован, И.А.Папуша,**
Н.А.Парусников (МГУ им. М.В. Ломоносова, Москва)
Методы повышения точности автономного режима бесплатформенной
инерциальной навигационной системы на основе информационной инте-
грации
- 9.40 – 10.00 18. **Е.Г.Харин, В.А.Копелович, И.А.Копылов, Е.В.Клабуков,**
А.Ю.Макарова, В.Б.Ильин (ГНЦ РФ ОАО «Летно-исследовательский
институт им. М.М. Громова», Жуковский)
Проведение летных испытаний инерциальных и инерциально-
спутниковых навигационных систем
- 10.00 – 10.20 19. **Д.А.Буров, А.Г.Мергазов, С.В.Богомолов** (АО «ВНИИ «Сигнал»,
г. Ковров)
Результаты практической реализации метода определения широтной по-
правки к значению азимута с использованием точки схода курсового ги-
роскопа из положения неустойчивого равновесия
- 10.20 – 10.40 20. **А.П.Колеватов, А.В.Куликов, Т.А.Ульяновская** (АО «Пермская
научно-производственная приборостроительная компания»)
Юстировка инерциальной системы без применения специальной измери-
тельной аппаратуры

- 10.40 – 11.00 21. **В.В.Дубаренко** (ФГБУН «Институт проблем машиноведения Российской академии наук (ИПМаш РАН), С.-Петербург); **Ю.Н.Артеменко** (Астрокосмический центр Физический институт им. П. Н. Лебедева Российской академии наук (АКЦ ФИАН), Москва), **А.Ю.Кучмин** (ФГБУН «Институт проблем машиноведения РАН» (ИПМаш РАН), С.-Петербург)
Эффективность гироскопических устройств в системе управления радиотелескопом
- 11.00 – 11.20 П е р е р ы в. Чай, кофе (холл в зале Ученого совета)
- 11.20 – 11.40 22. **О.Н.Богданов** (МГУ имени М.В.Ломоносова, Москва), **В.П.Голиков** (ЗАО «Инерциальные технологии «Технокомплекса», Раменское Московской области), **А.А.Голован** (МГУ имени М.В.Ломоносова, Москва),
О влиянии неучтенных аномалий гравитационного поля Земли на точность автономной навигации БИНС
- 11.40 – 12.00 23. **П.С.Глыбин, В.В.Пчелин, А.В.Усков, Б.Л.Шарыгин** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Современные направления развития систем навигационного обеспечения палубных летательных аппаратов
- 12.00 – 12.20 24. **Г.И. Емельянцеv, А.П. Степанов** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург), **А.Н. Берзейтис, Б.А. Блажнов, И.Ю. Винокуров, Д.А. Радченко** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Об оптимизации параметров модуляционного вращения измерительного модуля СНС-компыа
- 12.20 – 12.40 25. **В.Е. Кожевников, П.А. Пахмутов, В.С. Рыжков** (ОАО «РКК «Энергия», г. Королев)
Построение бесплатформенной инерциальной навигационной системы для решения задачи модернизации системы аварийного спасения и системы управления спуском кораблей «СОЮЗ-МС»
- 12.40 – 13.00 26. **Я.И.Биндер, Т.В.Падерина, В.С.Юманов, А.С.Лысенко, А.Е.Елисеенков** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Бюджетный гиросазимут для морского подвижного объекта на базе одного двухосного ДУС. Алгоритмы, принципы коррекции, результаты испытаний
- 13.00 – 14.00 О б е д
- 14.00 – 14.20 27. **Д.В.Антонов, И.Е.Гутнер, Е.Н.Зворькин, А.А.Молочников, И.В.Семенов** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Перспективная система гиросtabilизации оптической глассады для посадки самолета на авианосец

Секция 3

ОБРАБОТКА НАВИГАЦИОННОЙ ИНФОРМАЦИИ И УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ

Среда 5 октября

Помещение базовой кафедры ИНС
(корп. О, I этаж)

Президиум секции:

д.т.н. проф. **О.А.Степанов** АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург
д.т.н. проф. **Н.В.Колесов** -“-
д.т.н. **Д.А.Кошаев** -“-

Секретарь *А.С.Носов*

- 9.00 – 9.20 28. **В.Е.Герцман** (АО «НИЦ СПб ЭТУ», С.-Петербург)
Влияние углового движения носителя на погрешности определения его координат и скоростей бортовым навигационным приемником
- 9.20 – 9.40 29. **В.М.Кутовой, С.Ю.Перепелкина, А.А.Федотов** (АО «НПО автоматизации имени академика Н.А.Семихатова», Екатеринбург)
Влияние неравномерности съема данных измерительных каналов на точность решения задачи бесплатформенной инерциальной навигационной системы
- 9.40 – 10.00 30. **А.В.Лопарев** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Возможности навигации автономных подводных аппаратов по счислению координат с эпизодической позиционной коррекцией
- 10.00 – 10.20 31. **А.Г.Иванов, А.А.Федотов** (ФГБУН Институт математики и механики им. Н.Н. Красовского УрО РАН, Екатеринбург)
Алгоритм многогипотезного восстановления траектории воздушного судна
- 10.20 – 10.40 32. **Д.А.Бедин, А.П.Денисов** (ФГБУН Институт математики и механики им. Н.Н. Красовского УрО РАН, Екатеринбург)
Применение редуцированных фильтров для одновременного восстановления траекторий многих воздушных судов и систематических ошибок нескольких РЛС
- 10.40 – 11.00 33. **В.А.Тупысев** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург), **Ю.А.Литвиненко** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург)
Особенности реализации алгоритмов обработки информации в навигационных комплексах
- 11.00 – 11.20** П е р е р ы в. Чай, кофе
(холл около аудитории в офисе, II этаж, 9 лестница)

- 11.20 – 11.40 **34. С.Б.Беркович, Н.И.Котов, А.В.Шолохов, Р.Н.Садеков** (МОУ «Институт инженерной физики», г. Серпухов Московской области)
Оценка точности обзорно-сравнительных систем навигации в условиях эпизодической доступности корректирующей информации
- 11.40 – 12.00 **35. А.Е.Пелевин** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Прогноз качки авианесущего корабля для обеспечения посадки самолета на его палубу
- 12.00 – 12.20 **36. В.В.Дубаренко** (ФГБУН «Институт проблем машиноведения РАН» (ИПМаш РАН), С.-Петербург), **Ю.Н.Артеменко** (Астрокосмический центр Физический институт им. П. Н. Лебедева РАН (АКЦ ФИАН), Москва)
А.Ю.Кучмин (ФГБУН «Институт проблем машиноведения РАН» (ИПМаш РАН), С.-Петербург)
Автоматическое управление динамикой многозвенных механизмов
- 12.20 – 12.40 **37. С.Ю.Перепелкина, А.А.Федотов** (АО «НПО автоматики имени академика Н.А.Семихатова», Екатеринбург)
Оценка ухода измерительного канала по кривой вариации Алана
- 12.40 – 13.00 **38. Е.И.Сомов, С.А.Бутырин** (Самарский государственный технический университет)
Полетная калибровка системы стабилизации движения изображения, встроенной в космический телескоп землеобзора
- 13.00 – 14.00** О б е д
- 14.00 – 14.20 **39. А.В.Небылов, В.А.Небылов** (Государственный университет аэрокосмического приборостроения, С.-Петербург)
Перспективы создания и использования тяжелых экранопланов с интеллектуальными средствами автоматического управления движением
- 14.20 – 14.40 **40. Е.В.Кабанец** (ОАО «Концерн «Морское подводное оружие – Гидроприбор», С.-Петербург)
Особенности построения систем управления движением корабельных торпед
- 14.40 – 15.00 **41. В.Г.Петров** (ОАО «Концерн «Морское подводное оружие – Гидроприбор», С.-Петербург)
Перспективы развития приборов управления движением для образцов морского подводного оружия
- 15.00 – 15.20 **42. А.А. Гусев, К.А. Андреев, В.М. Никифоров** (ФГУП «НПЦАП имени академика Н.А. Пилюгина», Москва)
Экспериментальные результаты реализации нечеткого регулятора для слеящего рулевого электропривода

- 15.20 – 15.40 43. **Ю.В. Садомцев, Е.В. Щукина** (*Саратовский государственный технический университет им. Гагарина Ю.А.*)
Двухконтурная стабилизация движений космического платформенного комплекса в инерциальной системе координат
- 15.40 – 16.00 44. **М.Б. Розенгауз** (*ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург»*)
Учет системы контроля при определении надежности сложных систем
- 16.00 – 16.20 П е р е р ы в. Чай, кофе
(холл около аудитории в офисе, II этаж, 9 лестница)
- 16.20 – 16.40 45. **А.С. Митькин, В.А. Погорелов, С.В. Соколов** (*ФГУП «Ростовский-на-Дону научно-исследовательский институт радиосвязи», ФГОУ ВПО «Ростовский государственный университет путей сообщения»*)
Оценка параметров возмущенных орбит навигационных спутников
- 16.40 – 17.00 46. **О.А. Степанов** (*АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург»*), **Ц.Лян** (*Университет ИТМО, С.-Петербург»*),
Ю.А. Литвиненко (*АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург»*)
Исследование эффективности субоптимальных адаптивных алгоритмов в линейной стационарной задаче фильтрации
- 17.00 – 17.20 Д и с к у с с и я. Подведение итогов работы секции

Подсекция секции 3

ИЗМЕРЕНИЕ ГЕОФИЗИЧЕСКИХ ПОЛЕЙ И ИХ ПРИМЕНЕНИЕ В ЗАДАЧАХ НАВИГАЦИИ

Четверг 6 октября

Помещение базовой кафедры ИНС
(корп. О, I этаж)

Президиум секции:

д.т.н. проф. **О.А. Степанов** АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург

Секретарь *А.Б. Торопов*

Гравиметрия

- 8.20 – 8.40 47. **Ю.Л. Смоллер** (*ГНПП Гравиметрические технологии, Москва*),
С.Ш. Юрист (*ГНПП Гравиметрические технологии, Москва, Университет ИТМО, С.-Петербург*), **А.А. Голован** (*МГУ имени М.В. Ломоносова, Москва, Университет ИТМО, С.-Петербург*)
Использование многоантенных спутниковых навигационных систем для ослабления требований к нестабильности дрейфа гироскопа гравиметров серии GT-2A

- 8.40 – 9.00 48. **Д.А.Кошаев, А.А.Краснов, А.Б. Коновалов** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург)
Определение курса по данным двухантенной аппаратуры ГНСС с информационной поддержкой от гиросtabilизатора гравиметра
- 9.00 – 9.20 49. **Ю.В.Болотин, В.С.Вязьмин, А.А.Голован** (МГУ имени М.В. Ломоносова, Москва)
Векторная аэрогравиметрия на основе бескарданных инерциальных навигационных систем: некоторые подходы к определению аномалии силы тяжести
- 9.20 – 9.40 50. **Ю.В.Болотин, В.С.Вязьмин** (МГУ имени М.В.Ломоносова, Москва, Университет ИТМО, С.-Петербург)
Применение сферического вейвлет-разложения в задаче векторной аэрогравиметрии

Съемка

- 9.40 – 10.00 51. **В.Н. Конешов** (Институт физики Земли им. О.Ю. Шмидта РАН, Москва, Университет ИТМО, С.-Петербург), **В.Б. Непоклонов** (Московский государственный университет геодезии и картографии, Университет ИТМО, С.-Петербург), **Р.А. Сермягин** (Центральный научно-исследовательский институт геодезии, аэросъемки и картографии, Москва), **Е.А. Лидовская** (Московский государственный университет геодезии и картографии)
Оценка точности современных моделей гравитационного поля земли
- 10.00 – 10.20 52. **Л.В.Киселев, А.В.Медведев** (Федеральное государственное бюджетное учреждение науки Институт проблем морских технологий ДВО РАН, г. Владивосток)
Топографические измерения и картографирование физических полей океана с использованием подводных роботов
- 10.20 – 10.40 53. **В.Б.Костоусов, Д.С.Перевалов, Ф.А.Корнилов** (ФГБУН Институт математики и механики им. Н.Н.Красовского Уральского отделения Российской академии наук, Екатеринбург)
Создание цифровой модели местности по данным космической стереосъемки

Алгоритмы и анализ точности

- 10.40 – 11.00 54. **В.Б. Непоклонов** (Московский государственный университет геодезии и картографии, Университет ИТМО, С.-Петербург), **А.А.Петрова** (СПбФ ИЗМИРАН, С.-Петербург), **Л.И. Августов** (АО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро», г. Раменское, Московская область)
Результаты исследований навигационной информативности аномалий гравитационного и магнитного полей на высотах до 20 км
- 11.00 – 11.20 П е р е р ы в. Чай, кофе
(холл около аудитории в офисе, II этаж, 9 лестница)

- 11.20 – 11.40 **55. М.Ю.Тхоренко** (*ИПУ им. В.А. Трапезникова РАН, Москва*)
Коррекция бесплатформенной инерциальной навигационной системы по измерениям тензора градиента магнитного поля
- 11.40 – 12.00 **56. Т.В. Сазонова** (*АО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро», г. Раменское, Московская область*)
Сравнительные исследования методов экстремальной коррекции навигационных параметров по магнитному и гравитационному полям Земли для воздушных судов и необитаемых подводных аппаратов
- 12.00 – 12.20 **57. В.В. Завьялов, С.Ф. Клюева** (*ФГБОУ ВО «Морской государственный университет им. адм. Г. И. Невельского», г. Владивосток*)
Применение кластерного анализа в системах навигации по глубинам морского дна
- 12.20 – 12.40 **58. О.А.Степанов, А.Б. Торопов, А.С.Носов** (*АО «Концерн «ЦНИИ «Электронприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*)
Алгоритмы фильтрации в задаче навигации подвижных объектов по геофизическим полям

Секция 4

ЭЛЕКТРОНИКА, АВТОМАТИКА И ВЫЧИСЛИТЕЛЬНАЯ ТЕХНИКА БОРТОВЫХ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И НАВИГАЦИОННЫХ КОМПЛЕКСОВ

Среда 5 октября

Зал заседаний
Корп. Г, IV этаж,
комн. 427

Президиум секции:

- к.т.н. Н.А.Лукин** Институт машиноведения УрО РАН; Институт радиоэлектроники и информационных технологий Уральского федерального университета; АО «НПО автоматике им. акад. Н.А. Семихатова», Екатеринбург
- к.т.н. А.И.Соколов** АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург
- А.А.Соколов** “-”

Секретарь *Г.И.Кириллова*

- 16.20 – 16.40 **Н.А. Лукин** (*Институт машиноведения УрО РАН, Институт радиоэлектроники и информационных технологий Уральского федерального университета, АО «НПО автоматике им. акад. Н.А. Семихатова», Екатеринбург*).
Вступительное слово
- 16.40 – 17.00 **59. В.С.Лобанов, Н.В.Тарасенко, В.Н.Зборошенко, Ю.Н.Шариткин, А.С.Новоселов** (*ФГУП ЦНИИмаш, г. Королев*)
Перспективные направления развития бортовых комплексов управления для малых космических аппаратов
- 17.00 – 17.20 **60. Ю.Н.Шариткин** (*ФГУП ЦНИИмаш, г. Королев*)
Бортовые комплексы управления космических аппаратов в системах группового полёта типа «Трал»

Четверг 6 октября

Зал заседаний
Корп. Г, IV этаж,
комн. 427

- 9.00 – 9.20 **61. С.Ю.Перепелкина, П.В.Ситников, А.А.Федотов, А.В.Франк** (*АО «НПО автоматике имени академика Н.А. Семихатова», Екатеринбург*)
Вопросы обеспечения синхронизации бортового вычислительного устройства и бесплатформенного инерциального блока

- 9.20 – 9.40 **62. А.М.Грузликов, М.В.Толмачева** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург), **Н.В.Колесов** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург)
Диагностическая модель распределенной вычислительной системы со слиянием цепей
- 9.40 – 10.00 **63. А.М.Грузликов, А.Н.Кононов, Ю.М.Скородумов, М.В.Толмачева** (ГНЦ РФ АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Эффективность алгоритмов flow shop планирования заданий в распределенных системах
- 10.00 – 10.20 **64. Н.А.Лукин** (Институт машиноведения УрО РАН, ИРИТ-РТФ УрФУ, АО «НПО автоматики имени академика Н.А. Семихатова», Екатеринбург), **С.Г.Шестаков** (Институт машиноведения УрО РАН, Екатеринбург)
Функционально-ориентированный процессор для реализации алгоритмов БИНС. Оценка производительности, результаты экспериментов в составе макета системы на основе малогабаритного ВОГ
- 10.20 – 10.40 **65. В.Д.Аксененко, А.Н.Берзейтис** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Исследования спектра сигнала при прямом цифровом синтезе
- 10.40 – 11.00 **66. В.Д.Аксененко, А.В.Егоров** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Калибровка цифрового преобразователя угла при ограниченном угле поворота вала
- 11.00 – 11.20** П е р е р ы в. Чай, кофе
(холл у зала заседаний, корп. Г, IV этаж)
- 11.20 – 11.40 **67. В.Д.Аксененко, Д.В.Аксененко** (АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)
Цифровой преобразователь угла в код с микропроцессорной обработкой сигналов датчика
- 11.40 – 12.00 **68. А.В.Небылов, В.В.Перлюк, В.Н.Фенога** (Государственный университет аэрокосмического приборостроения, С.-Петербург)
Малогабаритный электроемкостной детектор утечек жидкости на борту микроспутника
- 12.00 – 12.20 **69. М.С.Шелагурова** (АО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро», г. Раменское, Московская обл.)
Система информационного обеспечения режима синтезированного видения
- 12.20 – 12.40** Д и с к у с с и я. Подведение итогов работы секции

Семинар по закрытой тематике*

Среда 5 октября

Малый конференц-зал
Корп. АДМ, III этаж,
Комн. 304

Президиум секции:

д.т.н. В.М.Зиненко

АО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург

к.т.н. Б.Л.Шарыгин

-“-

д.т.н. проф. А.И.Машошин

-“-

Секретарь В.В.Пчелин

9.00 – 11.00	6 докладов
11.00 – 11.20	П е р е р ы в. Чай, кофе (холл около конференц-зала, корп. АДМ, IV этаж)
11.20 – 13.00	5 докладов
13.00 – 14.00	О б е д
14.00 – 15.20	4 доклада
15.20 – 16.00	Д и с к у с с и я. Подведение итогов работы секции
16.00 – 16.20	П е р е р ы в. Чай, кофе (холл около конференц-зала, корп. АДМ, IV этаж)

* С программой семинара можно ознакомиться у секретаря.