### **"Гироскопия и навигация" №1 (84), 2014Содержание**

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|

|  |
| --- |
| **Дуглас Мейер, Майкл Ларсен** |
| Гироскоп на ядерном магнитном резонансе для инерциальной навигации |
|  |

 | **3** |
|

|  |
| --- |
| **Ю. Н. Коркишко, В. А. Федоров, В. Е. Прилуцкий, В. Г. Пономарев, И. В. Морев, С.Ф. Скрипников, М.И.Хмелевская, А.С.Буравлев, С.М.Кострицкий, И.В.Федоров, А.И.Зуев, В.К.Варнаков** |
| Бесплатформенные инерциальные навигационные системы на основе волоконно-оптических гироскопов |
|  |

 | **14** |
|

|  |
| --- |
| **А.А.Краснов, А.В.Соколов, Л.С.Элинсон** |
| Новый аэроморской гравиметр серии «Чекан» |
|  |

 | **26** |
|

|  |
| --- |
| **М. Ванкерль, Г. Ф. Троммер** |
| Использование сегментированного навигационного фильтра в задаче позиционирования транспортного средства в городских условиях |

 | **35** |
|

|  |
| --- |
| **Х. Абдулрахим, К. Семан, М. Отман, Ф.М.М. Шуиб, Т. Мур, К. Хайд, К. Хилл** |
| Коррекция курсовых показаний пешеходных ИНС по данным магнитометров |
|  |
|  |

 | **50** |
|

|  |
| --- |
| **Ц. Ли, Ф. Сунь, Ф. Ю, В. Гао** |
| Использование адаптивной нейронечеткой сети в морской системе ориентации и курсоуказания |
|  |

 | **62** |
|

|  |
| --- |
| **Н. В. Михайлов, В. В. Чистяков** |
| Методы поиска сигналов спутниковых навигационных систем в приемниках космического базирования. Часть 2. Расчет параметров комбинированного поиcка |
|  |

 | **70** |
|

|  |
| --- |
| **Ю. Н. Горелов, Л. В. Курганская, А. И. Мантуров, А. В. Соллогуб, В. Е. Юрин** |
| К задаче оптимизации программ управления угловым движением космического аппарата дистанционного зондирования Земли |
|  |

 | **81** |
| **Краткие сообщения** |  |
|

|  |
| --- |
| **А. А. Краснов, А. В. Соколов, Л. С. Элинсон** |
| Результаты эксплуатации гравиметров «Чекан-АМ» |
|  |

 | **98** |
| **Информация** |  |
|

|  |
| --- |
| Российские и международные конференции, симпозиумы и выставки |
|  |

 | **105** |
|

|  |
| --- |
| *Рефераты публикуемых статей* |
|  |

 | **111** |