

ПРОГРАММНЫЙ КОМИТЕТ

- д.т.н. проф. О.А.Степанов** – **председатель**
ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»,
Университет ИТМО, С.-Петербург
- д.ф.-м.н. проф. Е.И.Веремей** – Санкт-Петербургский государственный
университет
- д.т.н. проф. А.А.Бобцов** – Университет ИТМО, С.-Петербург
- д.т.н. А.М.Боронахин** – Санкт-Петербургский государственный электро-
технический университет «ЛЭТИ»
- к.т.н. А.С.Ковалев** – ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»,
Университет ИТМО, С.-Петербург
- к.ф.-м.н. Н.В.Михайлов** – Санкт-Петербургский государственный
университет аэрокосмического приборостроения
- к.т.н. А.С.Кремлев** – Университет ИТМО, С.-Петербург
- д.т.н. проф. В.Я.Распопов** – Тульский государственный университет
- д.т.н. проф. Ю.В.Филатов** – Санкт-Петербургский государственный электро-
технический университет «ЛЭТИ» (СПбГЭТУ
«ЛЭТИ»)
- д.т.н. И.Б. Фуртат** – Институт проблем машиноведения РАН,
С.-Петербург
- к.т.н. Е.В.Шевцова** – Московский государственный технический уни-
верситет им. Н.Э. Баумана

ОРГАНИЗАЦИОННЫЙ КОМИТЕТ

- д.т.н. проф. О.А.Степанов** – **председатель**
ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»,
Университет ИТМО, С.-Петербург
- к.т.н. Ю.А.Литвиненко** – **заместитель председателя**
ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»,
Университет ИТМО, С.-Петербург
- А.С.Долнакова** – ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»
- Н.Г.Скиданов** – “ –
- А.Ю.Соколов** – “ –
- Е.О.Степанова** – “ –
- В.В.Цодокова** – “ –
- Ю.В.Шафранюк** – “ –
- к.т.н. Д.О.Тарановский** – “ –

ПРОГРАММА
XVI КОНФЕРЕНЦИИ МОЛОДЫХ УЧЕНЫХ
«НАВИГАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ»

11 МАРТА

Вторник

Конференц-зал

корп. АДМ, IV этаж

8.00-9.40 Регистрация участников конференции

9.40-10.00 **ОТКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ**

10.00-10.45 **Лекция.** О современных тенденциях развития гироскопической техники

Президент Международной общественной организации
«Академия навигации и управления движением»
(МОО «АНУД»)

академик РАН **В.Г.Пешехонов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург).

10.45-11.00 **Перерыв**

Секция. ГИРОСКОПИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Руководители: Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. **А.А. Столбов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
Н.Г. Скиданов – “ –

11.00-11.20 1. **А.Ю. Соколов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Результаты разработки алгоритма оценивания погрешностей датчиков углов карданной инерциальной навигационной системы

11.20-11.40 2. **А.Н. Дзюба** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург). Анализ погрешностей определения параметров нерегулярной качки для двух вариантов измерительной схемы волномерного буя

- 11.40-12.00 3. **Е.В. Хуторная** (СПбГМТУ). Модель начальной выставки системы пространственной ориентации подводного робота
- 12.00-12.20 4. **Д.В. Сунгуров, Р.В. Шалымов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»). Инерциальный метод диагностики рельсового пути с учётом состояния поверхностей катания колёс вагона
- 12.20-12.40 5. **К.С. Гороховский** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург), **М.Д. Кудрявцев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Эталонная установка для динамических измерений углового положения платформы: первый этап калибровки
- 12.40-13.00 6. **Н.К. Кулаченков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Исследование параметров голографической призмы для использования в углоизмерительной аппаратуре
- 13.00-13.20 **Фотографирование участников конференции**
(Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 13.20-14.00 **Обед**
- 14.00-14.45 **Лекция.** Как выйти на международный уровень научной работы?

Почетный член Международного института инженеров по электротехнике и электронике (IEEE Fellow)
д.т.н. проф. **А.Л. Фрадков** (Институт проблем машиноведения РАН, С.-Петербург)
- 14.45-15.00 **Перерыв**

Руководители: Действительный член МОО «АНУД»
*д.т.н. Ю.А. Литманович (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург),*

А.Ю. Соколов – “ –

- 15.00-15.20 7. **Я.И. Биндер** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург).
А.С. Лысенко (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Алгоритм работы гироинклинометра, построенного по продольной схеме, для вертикальных участков скважин
- 15.20-15.40 8. **А.А. Гуськов, И.В. Норинская** (АПИ НГТУ им. Р.Е. Алексеева, г. Арзамас). Исследование влияния ошибки стабилизации гироплатформы на точность определения азимутального угла гироскопическим инклинометром
- 15.40-16.00 9. **Д.С. Громов, А.П. Чапурский** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Термостабилизация бесплатформенной инерциальной навигационной системы на волоконно-оптических гироскопах
- 16.00-16.20 10. **И.Е. Тарыгин, А.В. Козлов** (МГУ им. М.В. Ломоносова, Москва). Моделирование оценки параметров температурных зависимостей при калибровке инерциальных измерительных блоков на грубых стендах
- 16.20-16.40 **П е р е р ы в**
- 16.40-17.00 11. **А.А. Медведков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург). Влияние начальной ориентации полярного бескарданного электростатического гироскопа на точность определения курса

- 17.00-17.20 12. **В.П. Сидоров, П.Д.Золов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Исследование возможности создания системы стабилизации на микромеханическом гироскопе
- 17.20-17.40 13. **Н.Н. Мошкин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург). Об оптимальном выборе угловой скорости вращения измерительного блока бескарданной инерциальной навигационной системы на волоконно-оптических гироскопах
- 17.40-18.00 14. **В.И. Мкртчян** (МГТУ им. Н.Э.Баумана, Москва). Алгоритм интегрированной бесплатформенной курсовертикали на микромеханических датчиках

11 марта
Вторник
Малый
конференц-зал,
корп. АДМ, III этаж

КОНКУРС «УМНИК»

**Члены
экспертного
совета:**

*Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н., проф. **О.А. Степанов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),*

*Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. **Н.В. Колесов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Элек-
троприбор», С.-Петербург),*

*Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. **А.С. Кремлев** (Университет ИТМО, С.-Петербург)*

*Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. **Д.П. Лукьянов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»)*

***В.А. Попова** (ООО «ТВН», С.-Петербург)*

- 15.00-15.20 15. **А.А. Белогуров** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электро-
прибор», С.-Петербург). Программно-аппаратные сред-
ства и методики для исследования кристаллов на пла-
стине
- 15.20-15.40 16. **Е.В. Шалымов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»). Микрооптиче-
ский гироскоп
- 15.40-16.00 17. **А.И. Баландин, Е.В. Шаховцев** (Филиал ФГУП
«ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», МГТУ
им. Н.Э. Баумана; Московская академия оценки и кон-
салтинга). Перспективная автоматизированная система
информационного обеспечения испытаний гироскопиче-
ских приборов

Секция. ТЕОРИЯ И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

- Руководители:** Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.ф-м.н. М.В. Сотникова (Санкт-Петербургский государственный университет),
В.С. Юманов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург)
- 11.00-11.20 18. **Н.С. Животнев, В.О. Рыбинский (СПбГМТУ).**
L₂-оптимизация и фиксированные полюса для системы цифрового управления морским подвижным объектом
- 11.20-11.40 19. **А.В. Карев (ОАО «Концерн «НПО «Аврора», С.-Петербург).** О методике оценки допустимых параметрических возмущений в адаптивной системе с эталонной моделью пониженного порядка
- 11.40-12.00 20. **Ю.А. Капитанюк, А.С. Крупенькин, А.А. Хасанов (Университет ИТМО, С.-Петербург).** Синтез адаптивного алгоритма управления движением судна по криволинейной траектории
- 12.00-12.20 21. **Я.В. Князькин (СПбГУ).** Минимизация времени курсового разворота морского судна
- 12.20-12.40 22. **М.В. Приставко (СПбГУ).** О робастной устойчивости системы стабилизации движения автомобиля по курсу
- 12.40-13.00 23. **Т.А. Харьковская, А.С. Кремлев, Д.М. Сабирова (Университет ИТМО, С.-Петербург).** Применение интервальных наблюдателей в мехатронных и робототехнических системах

- 13.00-13.20 **Фотографирование.** См. стр. 4
(Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 13.20-14.00 **Обед**
- 14.00-14.45 **Лекция.** См стр. 4 (Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 14.45-15.00 **Перерыв**

Руководители: *к.т.н. А.В. Лопарев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, ГУАП, С.-Петербург),
Н.Д. Гостева (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)*

- 15.00-15.20 24. **Ю.П. Емельянова** (АПИ НГТУ им. Р.Е. Алексеева, г. Арзамас). Исследование нелинейных дискретных 2D систем методом векторных функций Ляпунова
- 15.20-15.40 25. **М.А. Емельянов** (АПИ НГТУ им. Р.Е. Алексеева, г. Арзамас). Устойчивость нелинейных дифференциальных повторяющихся процессов
- 15.40-16.00 26. **Ю.В.Чугина** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Управление электроэнергетической сетью в условиях нестационарности механической мощности
- 16.00-16.20 27. **К.О.Железнов** (ИПУ РАН, Москва). Применение метода инвариантных эллипсоидов для синтеза управления в линейной задаче слежения
- 16.20-16.40 **Перерыв**

- Руководители:** Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. **А.Е. Пелевин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
к.ф.-м.н. **В.А.Васильев** – “ –
- 16.40-17.00 28. **Н.А. Дударенко, Н.А. Полинова, О.В. Слита** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Влияние структуры матрицы динамики на наличие выбросов в траекториях свободного движения системы
- 17.00-17.20 29. **А.В. Зыков** (РКК «Энергия», г. Королев). Задача равномерно замедленного раскрытия весоного троса на орбите Земли
- 17.20-17.40 30. **А.А. Лосенков, С.В. Арановский** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Метод адаптивной компенсации мультисинусоидальных возмущений
- 17.40-18.00 31. **П.А. Гриценко, С.В. Арановский** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Сравнение методов идентификации синусоидального сигнала

**Секция. ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ
В ГИДРОАКУСТИКЕ И РАДИОЛОКАЦИИ**

Руководители: *к.т.н. А.В. Шафранюк (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург),
А.О. Пронин – “ –*

- 11.00-11.20 32. **Г.Б. Сидельников, Г.С. Малышкин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Адаптивные классические алгоритмы подавления сигналов сильных локальных источников и их модификация при помощи контролируемого нормирования
- 11.20-11.40 33. **А.С. Корецкая** (ОАО «Концерн «Океанприбор», С.-Петербург). Применение технологии инвертированных списков и нечеткой логики в задаче оценки координат источника гидроакустического сигнала
- 11.40-12.00 34. **А.А. Дмитренко** (Учреждение образования «Военная академия Республики Беларусь», Минск, Республика Беларусь). Минимизация интервала возможных значений разности времен запаздывания при реализации разностно-дальномерного способа определения координат источников радиоизлучения
- 12.00-12.20 35. **П.А. Хмарский, А.Н. Мороз** (Учреждение образования «Военная академия Республики Беларусь», Минск, Республика Беларусь). Оценка влияния системы координат вектора состояния на точность сопровождения траекторий по данным радиолокатора кругового обзора

- 12.20-12.40 36. **А.В. Гриненков** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Постановка задачи определения координат и параметров движения объектов по данным пассивных средств подводного наблюдения
- 12.40-13.00 37. **Б.В. Белик, Д.Н. Сузанский** (ОАО «Концерн «Вега», Москва). Угломерные методы определения координат цели в условиях ограниченных возможностей выполнения маневра носителя РЛС
- 13.00-13.20 **Фотографирование.** См. стр. 4
(Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 13.20-14.00 **О б е д**
- 14.00-14.45 **Лекция.** См стр. 4 (Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 14.45-15.00 **П е р е р ы в**
- 15.00-15.20 38. **Д.А. Соколов, В.И. Меркулов** (ОАО «Концерн «Вега», Москва). Алгоритм управления инерционным угломером для сопровождения интенсивно маневрирующей цели
- 15.20-15.40 39. **Д.А. Михайлин, И.Н. Стариков, В.В. Фитенко, В.П. Чесалов** (ОАО «Концерн «Вега», Москва). Об алгоритме вторичного устранения неоднозначности по дальности для доплеровских станций с частотной модуляцией
- 15.40-16.00 40. **С.В. Марков, С.А. Маркин, В.Н. Белоусов** (ОАО «Концерн «Вега», Москва). Архитектура цифровой обработки линейно частотно модулированного сигнала в режиме селекции движущихся целей на основе программируемой логической интегральной схемы
- 16.00-16.20 41. **Ю.В. Шафранюк** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Алгоритм автоматической классификации целей с использованием амплитудной модуляции их шумов

- 16.20-16.40 **Перерыв**
- 16.40-17.00 42. **И.В. Курышев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Методы учета влияния локальных помех при классификации шумящих целей
- 17.00-17.20 43. **П.А. Хмарский, В.А. Кондратёнок** (Учреждение образования «Военная академия Республики Беларусь», Минск, Республика Беларусь). Имитационное моделирование прохождения сверхширокополосных сигналов через атмосферу и анализ возникающих искажений
- 17.20-17.40 44. **С.А. Семёнова** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»). Некоторые результаты испытаний блока системы ориентации гибкой протяжённой буксируемой антенны на Ладожском полигоне

11 МАРТА

Вторник

**Зал Ученого совета
корп. А, IV этаж**

**Секция. ИНФОРМАЦИОННЫЕ ТЕХНОЛОГИИ
НА ПРЕДПРИЯТИЯХ НАВИГАЦИОННОГО ПРИБОРОСТРОЕНИЯ**

Руководители: *к.т.н. А.Г. Баженов* (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
к.т.н. Ю.В. Донецкая – “ –

- 11.00-11.20 45. **Ю.Ю. Родионова, Н.М. Тихоненкова** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Современное состояние и перспективы развития интеграции информационных систем ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор»

- 11.20-11.40 46. **С.А. Мухин, Г.В. Свечинская** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Использование единого интегрированного информационного ресурса организации в качестве системы информационного обеспечения процессов проектирования
- 11.40-12.00 47. **А.И. Баландин, Е.В. Шаховцев** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», МГТУ им. Н.Э. Баумана; Московская академия оценки и консалтинга). Система информационной поддержки разработки и производства гироскопических приборов
- 12.00-12.20 48. **А.И. Баландин, Е.В. Шаховцев** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», МГТУ им. Н.Э. Баумана; Московская академия оценки и консалтинга). Анализ развития ERP-, PLM- и PDM-систем на предприятиях приборостроительной отрасли в России
- 12.20-12.40 49. **Д.Г. Борчанинов, Р.В. Ермаков** (Филиал ФГУП «НПЦ АП имени академика Н.А. Пилюгина» - «ПО «Корпус», г. Саратов). Комплексный подход к организации хранения данных в программном обеспечении контрольно-испытательной аппаратуры
- 13.00-13.20 **Фотографирование.** См. стр. 4
(Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 13.20-14.00 **Обед**
- 14.00-14.45 **Лекция.** См. стр. 4 (Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 14.45-15.00 **Перерыв**

- Руководители:** *к.т.н. Е.Н. Карташев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),*
С.А. Мухин – “ –
- 15.00-15.20 50. **Ю.В. Донецкая** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Автоматизация формирования структуры экземпляра изделия, как часть процесса управления конфигурациями
- 15.20-15.40 51. **Д.Ю. Поляков, А.П. Соколов, С.А. Мухин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Перспективы внедрения системы электронного документооборота в единое информационное пространство приборостроительного предприятия
- 15.40-16.00 52. **С.С. Виноградов, А.П. Соколов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Об усовершенствовании механизма заимствования модулей данных
- 16.00-16.20 53. **Г.Е. Гаренков** (ФГУП «СПбОКБ «Электроавтоматика» имени П.А. Ефимова»). Исследование особенностей форматов представления метрических данных при конструировании бортового приборного оборудования с использованием САПР

**СЕКЦИЯ. ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ
В НАВИГАЦИОННЫХ СИСТЕМАХ**

- Руководители:** *к.т.н. Ю.А. Литвиненко (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),
Ю.В. Шафранюк (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),*
- 9.00-9.20 54. **А.В. Моторин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург), **В.А. Васильев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Сопоставление методов нелинейной фильтрации и вариации Аллана при оценке параметров случайных процессов
- 9.20-9.40 55. **В.С. Юманов, А.В. Лопарев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург). Алгоритм комплексирования радиолокационных и инерциальных датчиков в задаче определения профиля морского волнения
- 9.40-10.00 56. **Д.А. Кутовой, С.Ю. Перепелкина, П.В. Ситников** (ФГУП «Научно-производственное объединение автотоники им. акад. Н.А. Семихатова», Екатеринбург). Оценка параметров математической модели БИНС посредством многопараметрической оптимизации
- 10.00-10.20 57. **Д.С. Щербицкий** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова, МГТУ им. Н.Э. Баумана, Москва), **П.В. Дружинин** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», «Московский государственный технологический университет «Станкин», Москва) Определение коэффициентов модели погрешности волоконно-оптических гироскопов методами регрессионного анализа

- 10.20-10.40 58. **А.И. Соколов, В.В. Матвеев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Применение метода эмпирической модовой декомпозиции сигнала в задачах обработки информации
- 10.40-11.00 59. **А.П. Козионов** (ООО «Сименс», ГУАП, С.-Петербург) Исследование методов восстановления пропусков в измеряемых сигналах
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в**
- 11.20-11.40 60. **А. Э. Медина Падрон** (ГУАП, С.-Петербург). Исследование адаптивного финитно-спектрального алгоритма обработки навигационной информации
- 11.40-12.00 61. **Е.С.Бекашева** (ГУАП, С.-Петербург). Метод адаптивной оптимальной спектрально-финитной фильтрации навигационных сигналов
- 12.00-12.20 62. **Л.И. Барбашова** (ГУАП, С.-Петербург). Исследование сингулярно-спектрального метода фильтрации сигналов
- 12.20-12.40 63. **А.Ю.Княжский** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», ГУАП, С.-Петербург). Исследование способов адаптивной фильтрации в условиях априорной неопределенности, при решении навигационных задач
- 12.40-13.00 64. **В.Б. Успенский** (ЗАО «Лазекс», г. Долгопрудный), **А.А. Жихарева, Е.Н. Бочкова, М.С. Макаров** (Московский физико-технический институт (ГУ), г. Долгопрудный) Разработка методов обнаружения, локализации и компенсации отказов лазерных гироскопов в навигационных системах на основе использования дополнительных микрогироскопов
- 13.00-14.00 **О б е д**

12 МАРТА

Среда

Конференц-зал
корп. АДМ, IV этаж

14.00-14.45 **Лекция.** Адаптивные методы подавления синусоидальных возмущений
Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. **С.В. Арановский** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*)

14.45-15.00 **П е р е р ы в**

12 МАРТА

Среда

Малый конференц-зал,
корп. АДМ, III этаж

Руководители: к.т.н. **А.Б. Торопов** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург*),
А.В. Моторин (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург*)

15.00-15.20 65. **А.С. Долнакова, А.Б. Торопов, В.А. Васильев** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург*).
Зависимость предельно достижимой точности оценивания параметров узкополосного процесса от вида используемого формирующего фильтра

15.20-15.40 66. **А.П. Григорьев** (*ГУАП, ФГУП «КБ «Арсенал» им. М. В. Фрунзе», С.-Петербург*). Построение системы наземной автоматизированной оценки телеметрической информации изделий ракетно-космической техники

15.40-16.00 67. **С.Ю. Сакович** (*СПбГМТУ*). Определение параметров движения подводного робота по видеоданным

16.00-16.20 **П е р е р ы в**

16.20-16.40 68. **Д.Ю. Крысин, Е.О. Логинова** (*ГУАП, С.-Петербург*).
Применение времяпролетных камер для определения пространственного положения объекта вблизи водной поверхности в широком диапазоне условий внешней среды

- 16.40-17.00 69. **А.А. Ищенко** (*ГУАП, С.-Петербург*). Комплексирование системы стереозрения и времяпролетной камеры при управлении мультикоптером

12 МАРТА
Среда
Комн. 319
корп. АДМ, III этаж

**Секция. ПРИКЛАДНЫЕ ЗАДАЧИ НАВИГАЦИИ И
УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖЕНИЕМ**

- Руководители:** Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. А.И. Соколов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
А.С. Долнакова – “ –
- 9.00-9.20 70. **О.О. Величко** (*ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург*). Волномерные буи для измерения параметров морского волнения: современное состояние и особенности метрологического обеспечения
- 9.20-9.40 71. **И.С. Пыткина** (*СПбГМТУ*). Математическая модель резервной системы управления движением малогабаритного подводного аппарата
- 9.40-10.00 72. **А.М. Куликов** (*ОАО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро»*). Взаимодействие системы планирования полетных заданий с автоматизированной системой боевого управления
- 10.00-10.20 73. **П.В. Коновалов** (*ФГУП «СПбОКБ «Электроавтоматика» им. П.А. Ефимова», С.-Петербург*). Особенности формата хранения метрических данных для использования в бортовых системах картографической информации
- 10.20-10.40 74. **Д.С. Чулюк** (*ОАО «ЦНИИАГ», Москва*). Особенности разработки программного комплекса моделирования

движения аэробаллистических объектов

- 10.40-11.00 75. **О.Г. Лешук, Т.В. Сазонова, М.С. Шелагурова** (ОАО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро»). Геоинформационная система для пунктов управления беспилотными летательными аппаратами
- 11.00-11.20 **Перерыв**
- 11.20-11.40 76. **Р.С. Пальков, А.В. Пояркин** (Филиал ФГУП «НПП АП имени академика Н.А. Пилюгина» - «ПО «Корпус, Саратовский государственный технический университет им. Ю.А. Гагарина, г. Саратов»). Метод позиционной инерциальной ориентации и навигации
- 11.40-12.00 77. **А.Д. Степанов** (ЗАО «Транзас», С.-Петербург). Моделирование движения системы кабельное судно – кабельтрос – подводный кабелеукладчик
- 12.00-12.20 78. **Р.А. Севостьянов** (СПбГУ). Стабилизация движения робота при наличии транспортного запаздывания
- 12.20-12.40 79. **Е.В. Лавров** (ГУМРФ им. адмирала С.О. Макарова, С.-Петербург). Автоматизация процесса визуального наблюдения на судне
- 12.40-13.00 80. **К.Е. Яковлев** (ВУНЦ ВМФ «Военно-морская академия имени Адмирала Флота Советского Союза Н.Г. Кузнецова», С.-Петербург). Решение некоторых задач кораблевождения с использованием электронных картографических навигационных информационных систем
- 13.00-14.00 **Обед**
- 14.00-14.45 **Лекция.** См. стр. 18 (Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 14.45-15.00 **Перерыв**

- Руководители:** *к.т.н. А.Е. Елисеенков (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
Д.П. Козлов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург)*
- 15.00-15.20 81. **В.В. Цодокова, С.В. Гайворонский, С.М. Тарасов,** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург), **Е.В. Русин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург). Определение астрономических координат автоматизированным зенитным телескопом
- 15.20-15.40 82. **С.В. Гайворонский, С.М. Тарасов, В.В. Цодокова** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Фокусировка автоматизированного зенитного телескопа по изображениям звезд
- 15.40-16.00 83. **Е.В. Русин** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург), **В.В. Цодокова.** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург) Идентификация звезд при определении астрономических координат автоматизированным зенитным телескопом
- 16.00-16.20 **П е р е р ы в**
- 16.20-16.40 84. **М.О. Костишин** (ФГУП «СПбОКБ «Электроавтоматика» им. П.А. Ефимова», С.-Петербург). Исследование влияния пиксельной структуры экрана на точность визуализации местоположения объекта в геоинформационных системах пилотируемых летательных аппаратов
- 16.40-17.00 85. **М. В. Рябцев** (Тулский государственный университет). Разработка системы управления беспилотным летательным аппаратом самолетного типа

**Секция. ЧУВСТВИТЕЛЬНЫЕ ЭЛЕМЕНТЫ
ИНЕРЦИАЛЬНЫХ НАВИГАЦИОННЫХ СИСТЕМ**

- Руководители:** Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. **Ю.В. Филатов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»),
В.В. Цодокова (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург)
- 9.00-9.20 86. **К.О. Барышников, М.И. Коптенков** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва). Современное состояние разработок волоконно-оптических гироскопов
- 9.20-9.40 87. **М.И. Коптенков** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва). Особенности волоконно-оптического гироскопа на деполяризованном излучении
- 9.40-10.00 88. **М.В. Антонова** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва). Нелинейные составляющие математической модели погрешностей волоконно-оптического гироскопа
- 10.00-10.20 89. **А.А. Павлов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», СПбГЭТУ «ЛЭТИ», С.-Петербург), **Л.Г. Лисин, Е.И. Кондратенко, Д.А. Егоров** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Испытания покупных волоконно-оптических гироскопов
- 10.20-10.40 90. **И.А. Галай** (Московский авиационный институт (НИУ)). Алгоритм калибровки инерциального измерительного модуля на волоконно-оптических гироскопах

10.40-11.00 91. **Е.А. Попов** (ОАО «ЦНИИАГ», Москва). Программы калибровки триады акселерометров

11.00-11.20 **П е р е р ы в**

Руководители: Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. **Б.Е. Ландау** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
А.Н. Шевченко – “ –

11.20-11.40 92. **А.А. Николаенко** (ФГУП «НИИ командных приборов», С.-Петербург). Гироскопический измеритель с автономным газовым питанием

11.40-12.00 93. **А.В. Дубинин, К.В. Смолян, Ф.В. Татарин** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва). Сравнительный анализ характеристик динамически настраиваемых гироскопов с двумя модификациями газодинамических опор ротора

12.00-12.20 94. **П.В. Рословец, Ф.В. Татарин** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва). Построение и исследование модели динамически настраиваемого гироскопа с газодинамической опорой ротора с учётом упругой податливости скоростной опоры

12.20-12.40 95. **М.А. Туманова, С.А. Щербак, О.С. Юльметова** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», СПбГПУ, С.-Петербург). Технологические аспекты формирования функциональных элементов на поверхностях узлов гироскопов

12.40-13.00 96. **Д.С. Щербицкий** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва), **С.Е. Педь** («Московский государственный технологический университет «Станкин», Москва) Разработка оптических систем для автоматизации бесконтактных измерений параметров шероховатости поверхностей в точном приборостроении

13.00-14.00 **О б е д**

- 14.00-14.45 **Лекция.** См. стр. 18. (*Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж*)
- 14.45-15.00 **Перерыв**
- 15.00-15.20 97. **В.С. Черниченко, А.И. Биденко, Н.В. Трибулев, Н.И. Кробка** (*Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва*). Постановка задачи экспериментальной отработки гироскопов на сверхтекучем гелии
- 15.20-15.40 98. **А.И. Биденко, Н.И. Кробка, Н.В. Трибулев, В.С. Черниченко** (*Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва*). Разработка конструкции портативного гироскопа на Бозе – Эйнштейна конденсате
- 15.40-16.00 99. **Н.В. Трибулев, А.И. Биденко, Н.И. Кробка, В.С. Черниченко** (*Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва*). Элементная база гироскопов на волнах де Бройля: возможность создания в России

**Секция. СОВРЕМЕННЫЕ МЕТОДЫ И ТЕХНОЛОГИИ
ПРОЕКТИРОВАНИЯ В ПРИБОРОСТРОЕНИИ**

- Руководители:** Заместитель генерального директора по развитию информационных технологий
И.Е.Гутнер (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
Д.С.Громов – “ –
- 9.00-9.20 100. **Ю.А. Андряков, И.В. Лемко** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург). Проектирование блоков аналоговой электроники интегральных микросхем в среде Cadence Virtuoso
- 9.20-9.40 101. **Д.В. Костыгов, А.А. Грошева** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Маршрут проектирования систем на кристалле средствами Cadence
- 9.40-10.00 102. **А.А. Аникина** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Верификация кода на раннем этапе проектирования интегральных схем в программной среде Incisive компании Cadence
- 10.00-10.20 103. **Д.В. Багаев** (ФГУП «Крыловский государственный научный центр», С.-Петербург). Прикладные задачи, решаемые с использованием ресурсов суперкомпьютера
- 10.20-10.40 104. **Ф.С. Рябов** (ЗАО «КАДФЕМ Си-Ай-Эс», С.-Петербург). Автоматизация проектирования при помощи программных продуктов ANSYS

- 10.40-11.00 105. **И.В. Ткаченко, А.О. Дукарский, Н.В. Тряскин, С.И. Чепурко (СПбГМТУ)**. Использование высокопроизводительных вычислений в задачах гидродинамики корабля
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в**
- 11.20-11.40 106. **Ю.В. Новожилов (ЗАО «КАДФЕМ Си-Ай-Эс», С.-Петербург)**. Построение эффективной IT инфраструктуры для выполнения расчетов средствами ANSYS
- 11.40-12.00 107. **А.Н. Бочаров (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург), Я.В.Беляев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)**. Использование аддитивных технологий в приборостроении
- 12.00-12.20 108. **Д.С. Громов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)**. Тепловая модель интерферометра волоконно-оптического гироскопа
- 12.20-12.40 109. **Р.С. Пальков, А.В. Пояркин (Филиал ФГУП «НПЦ АП имени академика Н.А. Пилюгина» - «ПО «Корпус», Саратовский государственный технический университет им. Ю.А. Гагарина, г. Саратов)**. Подтверждение возможности использования упрощенных формул (2D) для прогнозирования эффективных механических характеристик полимерных композиционных материалов
- 13.00 -14.00 **О б е д**
- 14.00-14.45 **Лекция.** См. стр. 18. (Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)
- 14.45-15.00 **П е р е р ы в**

- Руководители:** *к.т.н. Я.В. Беляев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),*
А.А. Аникина – “ –
- 15.00-15.20 110. **И.Е. Асонов (СПбГПУ).** Проведение образовательных школ в открытых мастерских цифрового производства Fab Lab
- 15.20-15.40 111. **Р.Н. Махутов, А.П. Попов (ООО «ТВН», С.-Петербург), Р.А. Севостьянов (СПбГУ, С.-Петербург).** Освоение технологии Fab Lab в процессе создания учебных стендов
- 15.40-16.00 112. **С.Э. Гашков, А.А. Орлов (ГУАП), А.П. Григорьев (ГУАП, ФГУП «КБ «Арсенал» им. М. В. Фрунзе», С.-Петербург).** Задачный подход в обучении авиационных специалистов на базе технологий NI LabView
- 16.00-16.20 **П е р е р ы в**
- 16.20-16.40 113. **А.П. Григорьев (ГУАП, ФГУП «КБ «Арсенал» им. М. В. Фрунзе», С.-Петербург).** Искусственные нейронные сети в контроле знаний авиационных специалистов
- 16.40-17.00 114. **Е.С. Писаренко (ГУАП), А.П. Григорьев (ГУАП, ФГУП «КБ «Арсенал» им. М. В. Фрунзе», С.-Петербург).** Адаптивный тестовый контроль при организации теоретической подготовки авиационных специалистов
- 17.00-17.20 115. **Д.П. Иванов, А.П. Соколов, О.С. Юльметова (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург).** Индекс цитирования в WEB-ресурсах и его роль в повышении качества образовательного процесса

**Секция. ИНТЕГРИРОВАННЫЕ И СПУТНИКОВЫЕ
НАВИГАЦИОННЫЕ СИСТЕМЫ**

- Руководители:** Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. Д.А. Кошаев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
А.А. Медведков (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург)
- 9.00-9.20 116. **И.В. Онищенко, Д.С. Бенда** (ОАО «Российский институт радионавигации и времени», С.-Петербург) Разработка мониторингового контроллера на базе перспективного приемовычислительного модуля ГЛОНАСС/GPS
- 9.20-9.40 117. **Д.Ю. Ларионов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»). Методы и средства диагностики рельсового пути на основе инерциальных и геоинформационных технологий
- 9.40-10.00 118. **А.В. Сумароков** (РКК «Энергия» им. С.П. Королёва, г. Королёв). Об усреднении параметров орбитального движения международной космической станции в космическом эксперименте GTS2
- 10.00-10.20 119. **М.О. Костишин, И.О. Жаринов** (ФГУП «СПбОКБ «Электроавтоматика» им. П.А. Ефимова, С.-Петербург). Принципы построения навигационных комплексов пилотируемых летательных аппаратов с использованием режима трехмерной индикации геоинформационных данных
- 10.20-10.40 120. **А.Н. Алексеев** (ОАО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро»). Система посадки на основе комплексной обработки информации с реконфигурируемой архитектурой

- 10.40-11.00 121. **А.С. Смирнов** (*МГУ им. М.В. Ломоносова, Москва*)
А.А. Панёв (*МГУ им. М.В. Ломоносова, Лаборатория
управления и навигации, Москва*) Использование
фильтра частиц для решения задачи навигации внутри
помещений
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в**
- 11.20-11.40 122. **Д.И. Ванюкова, С.С. Попов, П.А. Соколов** (*ЗАО НПО
«Мобильные Информационные Системы», Москва*).
Совмещение цифрового картографического изображе-
ния местности с радиолокационным изображением
- 11.40-12.00 123. **Т.В. Сазонова, С. В.Курдин** (*ОАО «Раменское прибо-
ростроительное конструкторское бюро»*). Исследо-
вание методов комплексирования данных радиолокаци-
онной системы и цифровой картографической инфор-
мации в режиме маловысотного полета
- 12.00-12.20 124. **Н.И. Куличков, А.Т. Шпоквявичюс** (*ОАО «ЦНИИАГ»,
Москва*). Интегрированная навигационная система ав-
томатизированной системы посадки ДППА
- 14.00 **Лекция.** См. стр. 36 (*Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж*)

**Секция. ЭЛЕКТРОННЫЕ И ЭЛЕКТРОМЕХАНИЧЕСКИЕ
УСТРОЙСТВА СИСТЕМ НАВИГАЦИИ И УПРАВЛЕНИЯ**

- Руководители:** *к.т.н. В.Д. Аксененко (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),
Ю.М. Скородумов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)*
- 9.00-9.20 125. **И.В. Ершов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург). Контроль преобразователей «угол-код» в динамическом режиме
- 9.20-9.40 126. **И.В. Слистин, Н.А. Калдымов** (Филиал ФГУП «НПЦ АП имени академика Н.А. Пилюгина» - «ПО «Корпус», г. Саратов). Аспекты конструирования универсального углозадающего поворотного стола для целей приборостроения
- 9.40-10.00 127. **К.О. Барышников, А.Е. Захаров** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва). Система обработки сигналов инклинометра
- 10.00-10.20 128. **Е.В. Книга** (ФГУП «СПбОКБ «Электроавтоматика» им. П.А. Ефимова», С.-Петербург). Особенности построения внутренней структуры модулей вычислительных систем класса интегрированной модульной авионики
- 10.20-10.40 129. **А.С. Бурлаков** (Институт динамики систем и теории управления Сибирского отделения РАН, г. Иркутск). Описание архитектуры ЭВМ на примере ARM

**Секция. МИКРОМЕХАНИЧЕСКИЕ ДАТЧИКИ,
СИСТЕМЫ И ТЕХНОЛОГИИ**

- Руководители:** Действительный член МОО «АНУД»
*д.т.н. М.И.Евстифеев (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО,
С.-Петербург),*
Д.П.Елисеев – “ –
- 9.00-9.20 135. **Р.С. Ефремов, А.С. Ковалев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО, С.-
Петербург). Обзор существующих и перспективных
методов корпусирования инерциальных МЭМС
устройств
- 9.20-9.40 136. **А.С. Кукаев, Д.В. Сафронов, С.Ю. Шевченко,
Е.П. Филиппова, А.В. Иванов** (СПбГЭТУ «ЛЭТИ»).
Исследование концепции кварцевого корпусирования
инерциальных датчиков на поверхностных акустиче-
ских волнах.
- 9.40-10.00 137. **А.В.Старцева, Д.Р.Гаглюев, В.Ю.Бобов** (ОАО «Кон-
церн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург),
А.С.Ковалев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электропри-
бор», Университет ИТМО, С.-Петербург) Исследова-
ние прочности проволочных микросварных соединений
алюминий-золото при изготовлении микромеханиче-
ских датчиков
- 10.00-10.20 138. **О.Н. Куликова, А.С.Ковалев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», Университет ИТМО,
С.-Петербург). Разработка методики термотренировки
для микромеханических датчиков

10.20-10.40 139. **А.С. Ковалев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург), **Д.П. Елисеев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Исследование влияния линейных вибраций на ММГ RR-типа с учетом нелинейности емкостных датчиков

10.40-11.00 140. **К.А. Строганов** (ОАО «Авангард», С.-Петербург). Чувствительный элемент на основе МЭМС-ПАВ технологии как элемент систем навигации и управления

11.00-11.20 **П е р е р ы в**

Руководители: Член секции молодых ученых МОО «АНУД»
к.т.н. **А.С. Ковалев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),
Д.Р. Гаглов (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург)

11.20-11.40 141. **Я.В. Беляев** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Анализ результатов вибрационных испытаний линейки микромеханических компенсационных гироскопов RR типа

11.40-12.00 142. **М.С. Андреева, В.И. Брюханова** (Филиал ФГУП «ЦЭНКИ» - «НИИ ПМ им. акад. В.И. Кузнецова», Москва). Предварительные результаты экспериментального исследования переходных процессов в микромеханическом вибрационном гироскопе резонансного типа

12.00-12.20 143. **А.О. Казак, Д.В. Мухин** (СФТИ НИЯУ «МИФИ», г. Снежинск). Разработка микромеханического акселерометра

12.20-12.40 144. **Д.П. Козлов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», Университет ИТМО, С.-Петербург),
Н.В. Моисеев (ОАО «Концерн «ЦНИИ «Электроприбор», С.-Петербург). Исследование характеристик микромеханического акселерометра ММА-ЭП1

13.00 -14.00 **Обед**

14.00 **Лекция.** См. стр. 36 (Конференц-зал, корп. АДМ, IV этаж)

13 МАРТА

Четверг

**Комн. 214 (аудитория)
корп. АДМ, II этаж**

**Секция. ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ
В РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ**

Руководители: Действительный член МОО «АНУД»
д.т.н. проф. **Н.В. Колесов** (ОАО «Концерн «ЦНИИ
«Электроприбор», С.-Петербург),
О.О. Величко – “ –

9.00-9.20 145. **Р.В. Белов** (ОАО АНПП «Темп-Авиа», г. Арзамас),
Д.К. Казанин, К.О. Огородников (ОАО АНПП «Темп-Авиа», АПИ НГТУ им. Р.Е. Алексеева, г. Арзамас). Алгоритмы управления строем группы подвижных объектов

9.20-9.40 146. **А.С. Боргуль** (Университет ИТМО, С.-Петербург). Мультиагентная система воздушных аппаратов для экологического мониторинга с двумя способами управления: автономным и с помощью сигналов электроэнцефалограммы

- 9.40-10.00 147. **С.С. Ткаченко** (*ГБОУ Лицей № 95, ГБОУ Гимназия № 406, С.-Петербург*). Реализация системы управления роевыми роботами
- 10.00-10.20 148. **Д.Н. Базылев, А.А. Пыркин, Д.Д. Ибраев, А.А. Маргун, К.А. Зименко, А.С. Кремлев** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Система управления двуногим роботом
- 10.20-10.40 149. **Д.Н. Базылев, А.А. Маргун, К.А. Зименко, А.С. Кремлев, Д.Д. Ибраев** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Беспилотный летательный аппарат, оснащенный робототехническим манипулятором
- 10.40-11.00 150. **А.А. Маргун, Д.Н. Базылев, К.А. Зименко, А.А. Бобцов, С.А. Вражевский** (*Университет ИТМО, С.-Петербург*). Управление роботом манипулятором на основе метода последовательного компенсатора
- 11.00-11.20 **П е р е р ы в**
- 11.20-11.40 151. **Г.А. Подшивалов** (*ГУАП, С.-Петербург*). Моделирование термических восходящих потоков в задаче управления автономным летательным аппаратом
- 11.40-12.00 152. **Д.А. Никитин, Г.С. Бартош, Е.И. Лосицкий** (*СПбГУ, ФМЛ №239, ФМЛ №239, С.-Петербург*). Роботизированный комплекс для контроля состояния трёхмерных объектов
- 12.00-12.20 153. **Ю.А. Маслова** (*СПбГУ*). Анализ применимости метода главных компонент для обнаружения сбоев в системе управления автономного подводного аппарата
- 12.20-12.40 154. **Е.С. Земляной** (*МГТУ им. Н.Э. Баумана, Москва*). Экспертные системы интеллектуальной поддержки экипажа

12.40-13.00 155. **И.О. Ковязин, Д.С. Капралов** (ОАО «Раменское приборостроительное конструкторское бюро»). Интегрированная распределенная бортовая система интеллектуальной поддержки

13.00 -14.00 **Обед**

**Конференц-зал
корп. АДМ, IV этаж**

14.00-14.45 **Лекция.** Задачи и методы навигации и управления формациями беспилотных летательных аппаратов (обзор)

Действительный член МОО «АНУД»

д.т.н. **Б.Р. Андриевский** (*Институт проблем машиноведения РАН, С.-Петербург*)

14.45-15.40 **Перерыв (просмотр фильмов)**

15.40-16.00

Концерт

П.Чайковский. Размышление

Ф.Шопен. Ноктюрн

С.Прокофьев. Наваждение

Исполняет лауреат городских и международных конкурсов и фестивалей, лауреат премии Правительства Санкт-Петербурга "Юные дарования" Антон Самсонов.

Преподаватель заслуженный работник культуры России

Людмила Владимировна Костромитина

16.00-17.00 **Подведение итогов**

17.00-17.10 ЗАКРЫТИЕ КОНФЕРЕНЦИИ

17.15 ФУРШЕТ

**14 МАРТА
Пятница**

10.00 Культурная программа

