### **"Гироскопия и навигация" №3 (94), 2016 Содержание**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| |  | | --- | | **Ци У, Цзичжоу Лай, Я Цинь, Цзянье Лю** | | [Интегрированная с магнитным компасом БИНС с вращающимся измерительным модулем на МЭМС](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=1&isDemo=1) | | **3** |
| |  | | --- | | **М.Р. Мосави, А. Табатабаи, М.Дж. Занди** | | [Повышение точности позиционирования при совместной обработке измерений GPS и GLONASS с помощью фильтра Калмана в условиях спуфинга](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=2&isDemo=1) | |  | | **14** |
| |  | | --- | | **В.В. Шаврин, В.И. Тисленко, В.Ю. Лебедев, А.С. Конаков, В.А. Филимонов, А.П. Кравец** | | [Квазиоптимальная оценка параметров сигналов ГНСС в режиме когерентного приёма с использованием алгоритма сигма-точечного фильтра Калмана](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=3&isDemo=1) | |  | | **26** |
| |  | | --- | | **Я.И. Биндер** | | [Счисление пути с использованием гироазимутгоризонта на одном свободном гироскопе с экваториальной ориентацией](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=4&isDemo=1) | |  | | **38** |
| |  | | --- | | **В.А. Тупысев, Н.Д. Круглова, А.В. Моторин** | | [Субоптимальные алгоритмы идентификации погрешностей навигационных датчиков, описываемых марковским процессом](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=5&isDemo=1) | |  | | **55** |
| |  | | --- | | **О.А. Степанов, И.Б. Челпанов, A.В. Моторин** | | [Точность оценивания постоянной составляющей погрешности датчиков и ее связь с вариацией Аллана](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=6&isDemo=1) | |  | | **63** |
| |  | | --- | | **В.Н. Конешов, М.И. Евстифеев, И.Б. Челпанов, О.М. Яшникова** | | [Методы определения уклонений отвесной линии на подвижном основании](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=7&isDemo=1) | |  | | **75** |
| |  | | --- | | **М.И. Евстифеев** | | [Состояние разработок бортовых гравитационных градиентометров](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=8&isDemo=1) | |  | | **96** |
| |  | | --- | | **К.Г. Кебкал, А.И. Машошин** | | [Гидроакустические методы позиционирования автономных необитаемых подводных аппаратов](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=9&isDemo=1) | |  | | **115** |
| |  | | --- | | **Ван Цзянь, А.Ю. Краснов, Ю.А. Капитанюк, С.А. Чепинский, Чэнь Ифань, Лю Хуэй-минь** | | [Реализация алгоритмов траекторного управления на базе мобильного робота с роликонесущими колесами](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=10&isDemo=1) | |  | | **131** |
| |  | | --- | | **Г.М. Довгоброд** | | [Формирование заданной траектории повышенной гладкости для применения метода согласованного управления](http://www.elektropribor.spb.ru/gnnew/rn3_2016_annot?paper=11&isDemo=1) | |  | | **143** |
| **Международная общественная организация «Академия навигации и управления движением» О ф и ц и а л ь н а я   и н ф о р м а ц и я** |  |
| |  | | --- | | **Б.С.Ривкин** | | К 100-летию со дня рождения С.С.Ривкина | |  | | **152** |
| **Информация** |  |
| |  | | --- | | **Р.Пише** | | Европейская конференция по навигации 2016 | |  | | **157** |
| |  | | --- | | Российские и международные конференции, симпозиумы и выставки | |  | | **159** |